

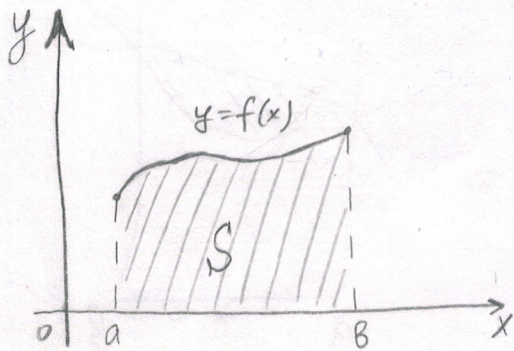
Геометрическое приложение определённого интеграла

16В экз

1) Показать плоские фигуры.

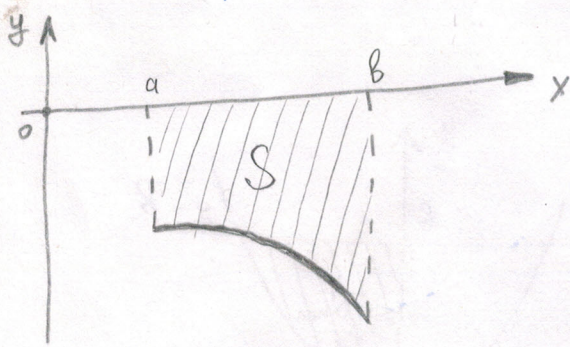
а) Декартова система координат

— Если $f(x) \in C[a, b]$ и $f(x) \geq 0$, то из geom. смысла опред. интеграла \Rightarrow , что S соотв. кривой трапеции вычисляется по формуле:



$$S = \int_a^b f(x) dx = \int_a^b y(x) dx \quad (1)$$

— Если $f(x) \in C[a, b]$ и $f(x) < 0$, тогда



$$S = - \int_a^b f(x) dx = - \int_a^b y(x) dx \quad (2)$$

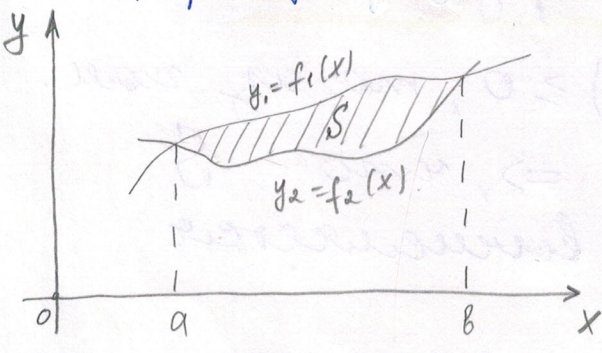
$S > 0$.

При обобщении 2-х предыдущих ф-л, т.е. если $f(x)$ непрерывна на $[a, b]$ и $f(x) \geq 0$ или $f(x) < 0$, то

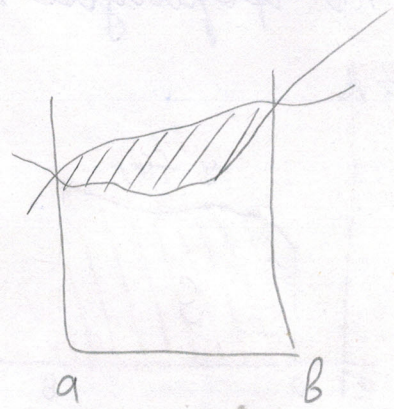
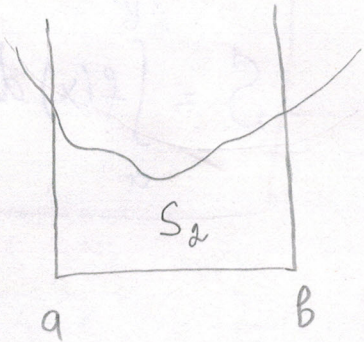
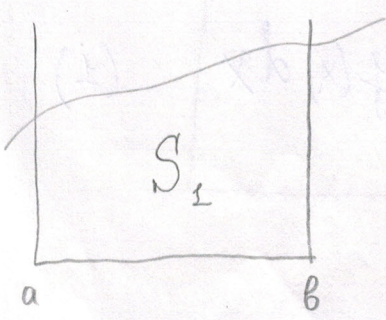
$$S = \left| \int_a^b f(x) dx \right| \quad (3)$$

Если плоская геометрическая фигура ограничена и сверху, и снизу графиками непрерывных функций

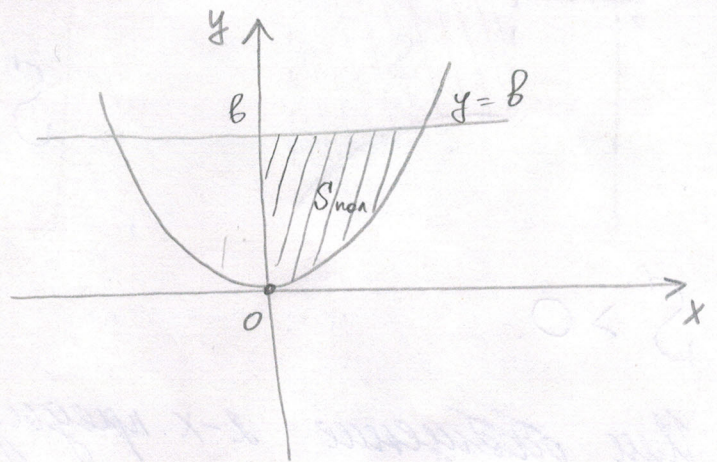
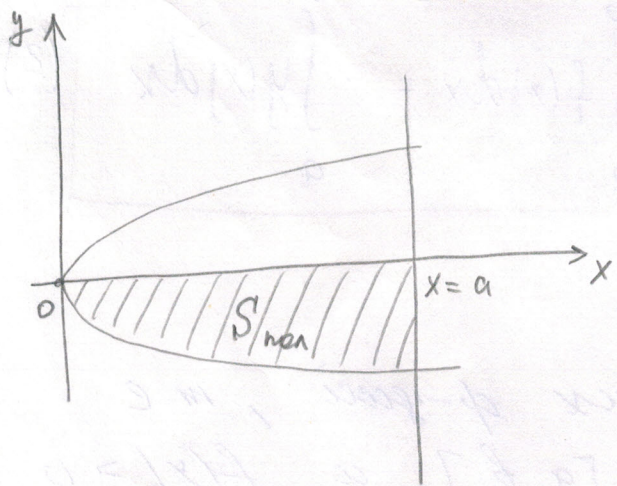
$\begin{cases} y_1 = f_1(x), \\ y_2 = f_2(x), \end{cases}$ то площадь плоской фигуры вычисляется по формуле



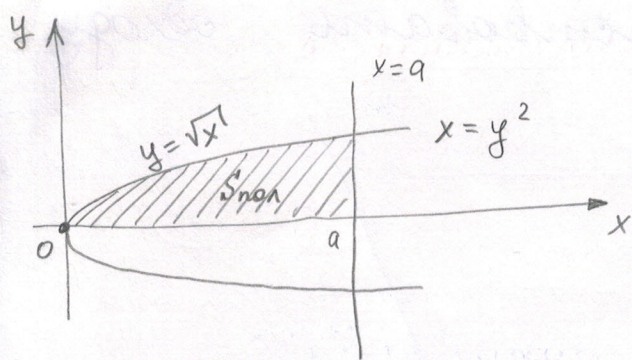
$$S = S_1 - S_2 = \int_a^b (y_1 - y_2) dx \quad (4)$$



Если фигура симметрична относительно оси Ox или Oy , то $S_{\text{ф}} = 2 S_{\text{пол}}$.



пример: Найти площадь фигуры, ограниченной дугой параболы $x = y^2$ и прямой $x = a$.



$$S_{\text{non}} = \int_0^a y(x) dx = \int_0^a \sqrt{x} dx =$$

$$= \frac{x^{3/2}}{3/2} \Big|_0^a = \frac{2}{3} x^{3/2} \Big|_0^a =$$

$$S_{\text{ф}} = 2 S_{\text{non}} =$$

$$= 2 \cdot \frac{2}{3} a \sqrt{a} =$$

$$= \frac{4}{3} a \sqrt{a} \text{ ответ}$$

$$= \frac{2}{3} \sqrt{a^3} = \frac{2}{3} a \sqrt{a}$$

д) параметрическое задание ф-ции

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases}, \text{ где } t - \text{параметр } t \in [t_1, t_2],$$

примем $x(t_1) = a$, $a < b$
 $x(t_2) = b$

$x'(t) > 0$ на $[t_1, t_2]$, тогда

$$S = \int_a^b y(x) dx = \left. \begin{array}{l} y = y(t) \\ x = x(t) \\ a \leq x \leq b \\ dx = x'(t) dt \\ x(t_1) = a \\ x(t_2) = b \end{array} \right| = \int_{t_1}^{t_2} y(t) x'(t) dt$$

$$S = \int_{t_1}^{t_2} y(t) x'(t) dt \quad (5)$$

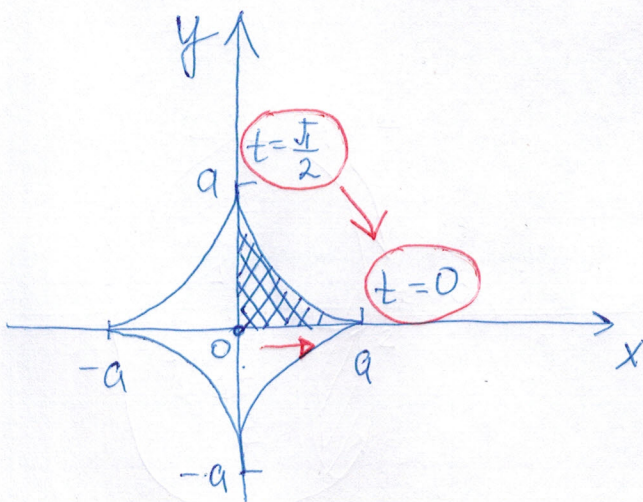
Замечание: Изменение параметра $t \in [t_1, t_2]$ соответствует росту переменной x : от a до b .

parameter: $\begin{cases} x = a \cos^3 t \\ y = a \sin^3 t \end{cases}$ Amplopeng a

$S = ?$

Perencanaan:

t	0	$\frac{\pi}{2}$	π	$\frac{3\pi}{2}$	2π
x	a	0	$-a$	0	a
y	0	a	0	$-a$	0



$$S = 4 S^*$$

$$S^* = \int_{\frac{\pi}{2}}^0 \frac{a \sin^3 t}{y} \cdot \frac{3a \cos^2 t \cdot (-\sin t) dt}{x'}$$

$$= 3a^2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos^2 t \sin^4 t dt = \dots =$$

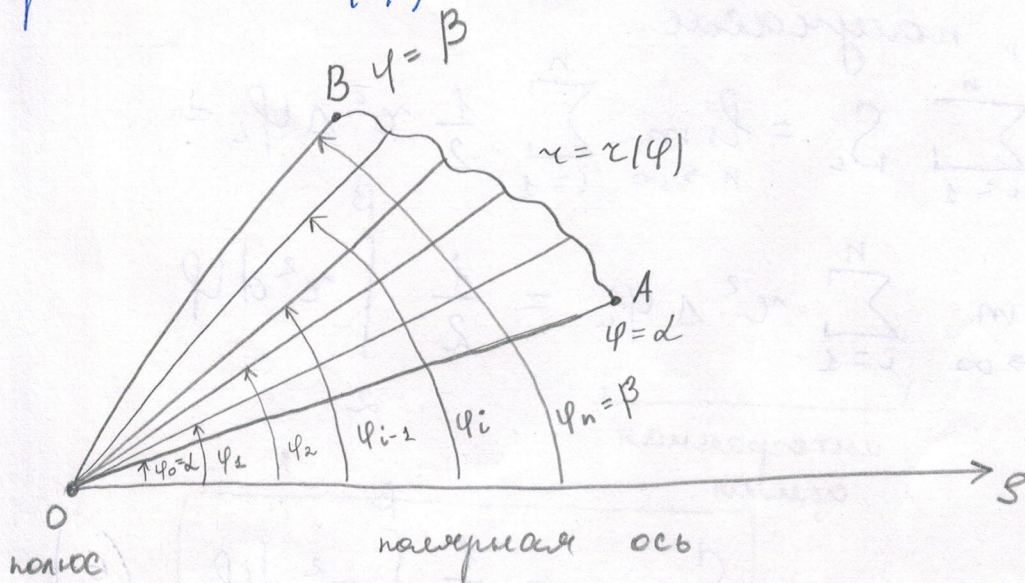
$$= \frac{3\pi a^2}{32}$$

$$S = 4 \cdot \frac{3\pi a^2}{32} = \frac{3\pi}{8} a^2 \leftarrow \text{Ambem}$$

8) полярная система координат

(178) ^{ЭКЗ} Аналогом криволинейной трапеции в полярной системе координат яв-ся криволинейный сектор, ограниченный дугой $\begin{cases} \varphi = \alpha, \text{ и} \\ \varphi = \beta \end{cases}$

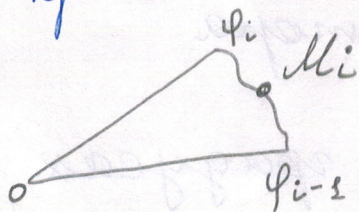
кривой $r = r(\varphi)$.



1. Разобьём сектор AOB на углы дугой дугой

$$\alpha = \varphi_0 < \varphi_1 < \dots < \varphi_{i-1} < \varphi_i < \varphi_{i+1} < \dots < \varphi_{n-1} < \varphi_n = \beta$$

2. Обозначим $\Delta\varphi_i = \varphi_i - \varphi_{i-1}$ - малые криволинейные сектора, S_i - площадь малого криволинейного сектора. Выберем точки



$M_i \in \Delta\varphi_i$ и лежащие на кривой $r = r(\varphi)$.

3. Заменяем каждый из малых криволинейных секторов круговым сектором, проведём нам φ_i точки M_i

Тогда $S_{\text{крив. сектора}}$
 $S_{\text{малого}} = S_i \approx S_{\text{кругового сектора}} = \frac{1}{2} r^2 \Delta \varphi_i$

$$4. S_{AOB} = \sum_{i=1}^n S_i \approx \sum_{i=1}^n \frac{1}{2} r^2 \Delta \varphi_i$$

5. Переходим к пределу в последнем соотношении при $n \rightarrow \infty$, получаем:

$$S_{AOB} = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n S_i = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n \frac{1}{2} r^2 \Delta \varphi_i =$$
$$= \frac{1}{2} \lim_{n \rightarrow \infty} \underbrace{\sum_{i=1}^n r^2 \Delta \varphi_i}_{\text{интегральная сумма}} = \frac{1}{2} \int_{\alpha}^{\beta} r^2 d\varphi$$

В итоге, получаем: $S_{\text{фиг}} = \frac{1}{2} \int_{\alpha}^{\beta} r^2 d\varphi$ (6)

Замечание: S кругового сектора в радианах:

$$S = \frac{1}{2} r \Delta \varphi, \quad r - \text{радиус круга}$$

$\Delta \varphi$ - длина дуги сектора

S кругового сектора в градусах:

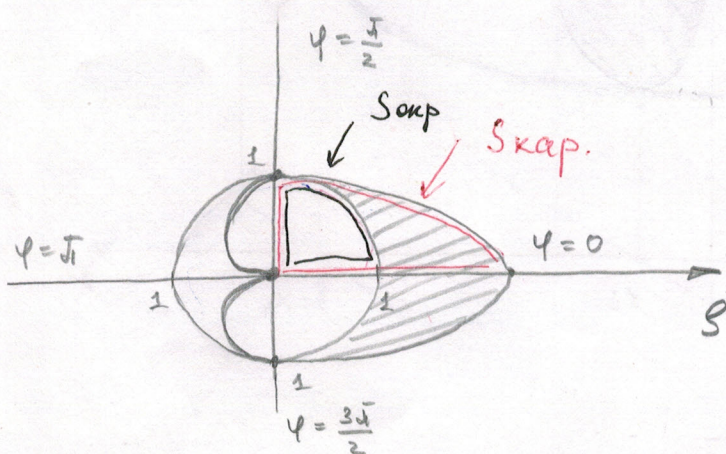
$$S = \frac{\pi R^2}{360} \alpha, \quad R - \text{радиус круга}$$

α - градусная мера центрального угла.

пример: Найти S фигуры расположенной вне окружности $r=1$ и одновременно внутри кардиоды $r=1+\cos\varphi$.

Для начала найдём точки пересечения этих кривых:

$$\begin{cases} r=1 \\ r=1+\cos\varphi \end{cases} \Rightarrow \cos\varphi=0 \Rightarrow \varphi = \pm \frac{\pi}{2}$$



φ	0	$\frac{\pi}{2}$	π	$\frac{3\pi}{2}$
r	2	1	0	1

$$S_{\text{фиг}} = 2 S_{\text{пол}}$$

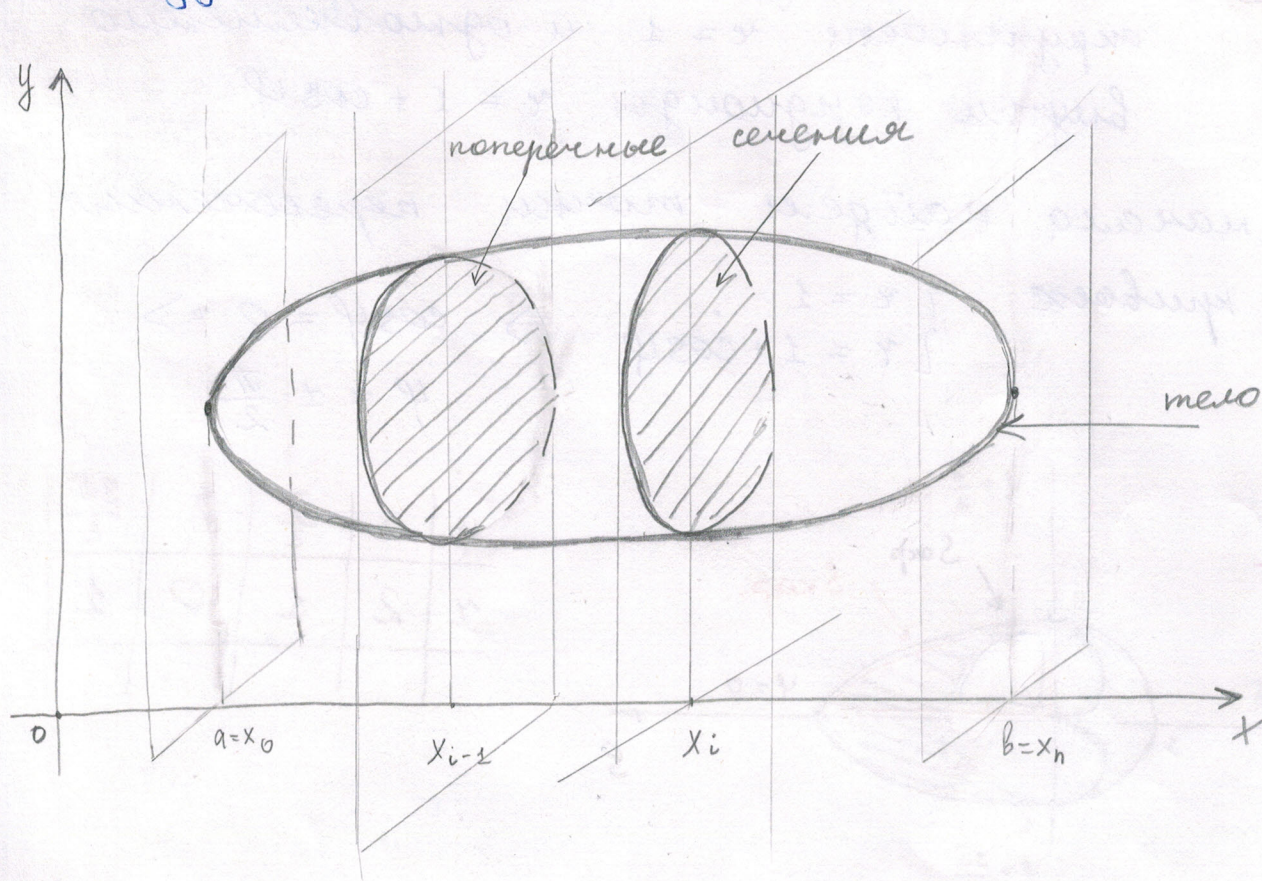
$$S_{\text{пол}} = S_{\text{кар}} - S_{\text{окр}} = \frac{1}{2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} (1+\cos\varphi)^2 d\varphi - \frac{1}{2} \int_0^{\frac{\pi}{2}} 1^2 d\varphi = \dots = 1 + \frac{\pi}{8}$$

$$S_{\text{фиг}} = 2 \left(1 + \frac{\pi}{8} \right) = \left(2 + \frac{\pi}{4} \right) \text{ Ответ}$$

2 Объёмы тел

Пусть T - тело. Известна S - площадь любого сечения этого тела плоскостью перпендикулярной оси Ox , то есть плоскостью поперечного сечения

Это будет φ -функция $S = S(x)$, $a \leq x \leq b$.

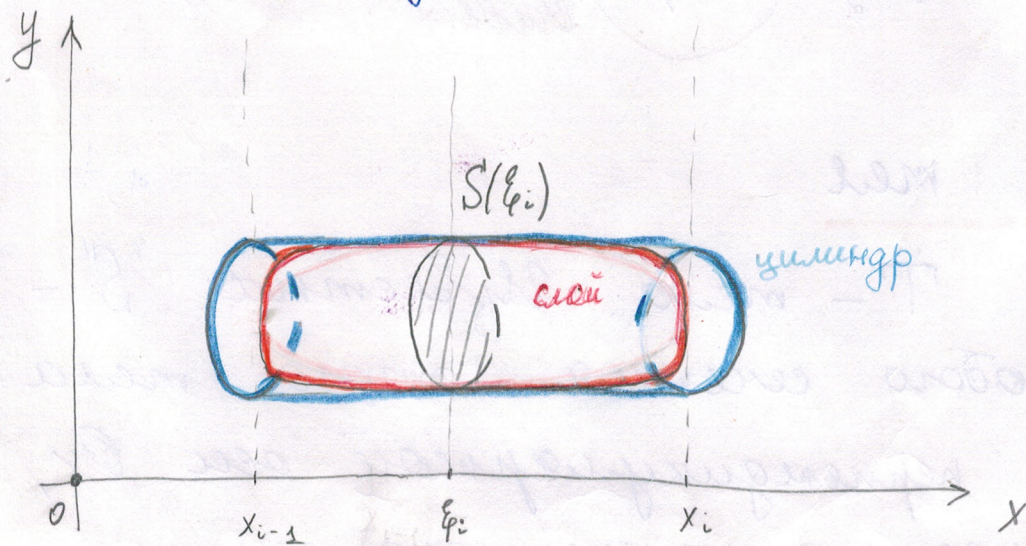


Предположим, что $S = S(x) \in C[a, b]$, тогда

1. проведём поперечные плоскости $x = x_0 = a$, $x = x_1$, $x = x_2, \dots, x = x_{i-1}$, $x = x_i, \dots, x = x_n = b$.

Эти плоскости разбивают тело на слои

2. в каждой частичной отрезке $[x_{i-1}, x_i]$ выберем точку ξ_i и построим цилиндр, т.е. тело, образующие которого \parallel оси Ox .



3. Каждый слой тела T заменим прямой цилиндром. Объём такого цилиндра с основанием $S(\xi_i)$ и высотой $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$ равен

$$V_{\text{цилиндра}} = S(\xi_i) \Delta x_i$$

4. Объём всего тела T в этом случае равен

$$V_{\text{тела}} = \sum_{i=1}^n V_i \approx \sum_{i=1}^n S(\xi_i) \Delta x_i,$$

где V_i - объём i -го слоя, который приближённо равен объёму цилиндра.

5. Переходим в последнем соотношении к пределу, получим

$$V_{\text{тела}} = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n V_i = \lim_{n \rightarrow \infty} \underbrace{\sum_{i=1}^n S(\xi_i) \Delta x_i}_{\text{интегр. сумма}} = \int_a^b S(x) dx, \text{ где } S(x) - \text{это известная площадь поперечного сечения}$$

В итоге получаем:

$$V = \int_a^b S(x) dx \quad (*)$$

186 экз

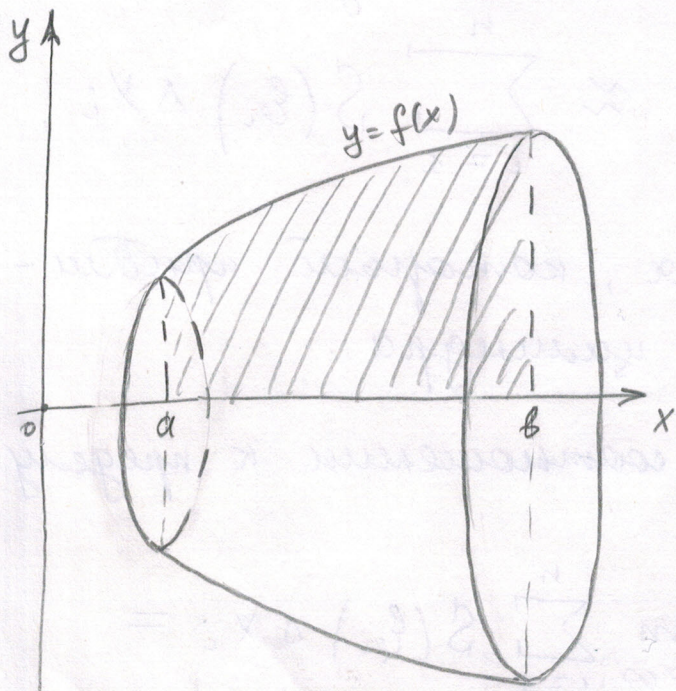
3) Тела вращения (объём, площадь поверхности вращения т.е. внешняя оболочка)

а) вокруг оси Ox .

Рассмотрим криволинейную трапецию, ограниченную функцией $y = f(x) > 0$.

прямыми $x=a$, $x=b$ и осью Ox . Эту трапецию будем вращать вокруг оси Ox . В этом случае любое произвольное поперечное сечение плоскостью \perp оси Ox есть круг радиусом $y=f(x)$. Площадь поперечного сечения

$$S = \{\pi r^2\} = \pi y^2$$

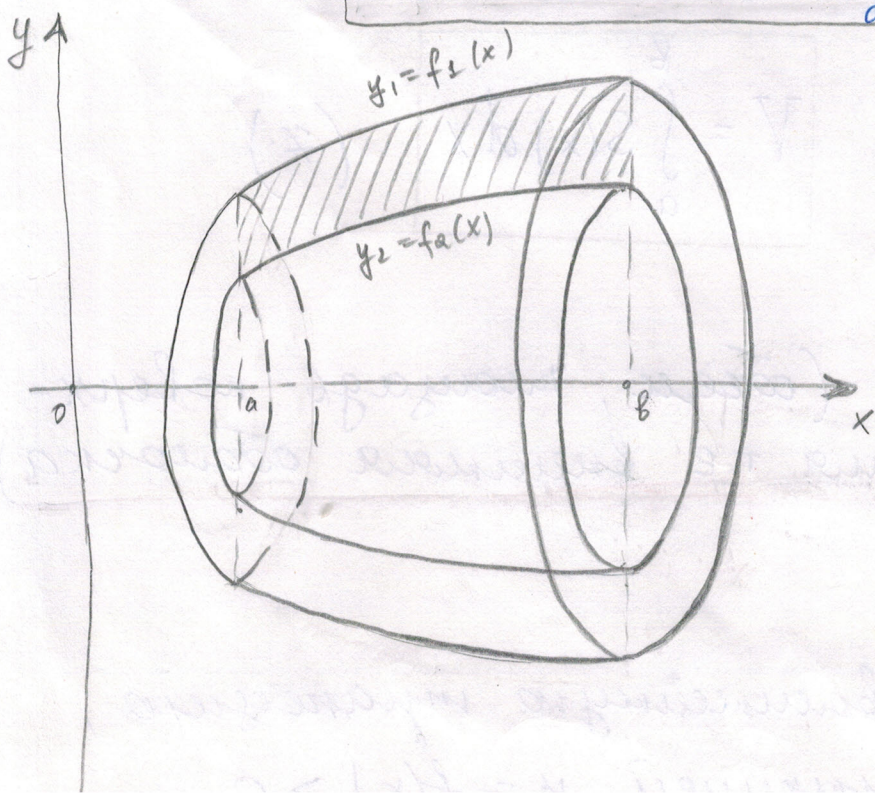


применяя эту формулу для объёма поперечного сечения, получаем, что

$$V_{\text{тела в } Ox} = \int_a^b \pi y^2 dx = \pi \int_a^b y^2 dx \quad (8)$$

Объём тела, образованного вращением фигуры, ограниченной двумя кривыми y_1 и y_2 будет равен

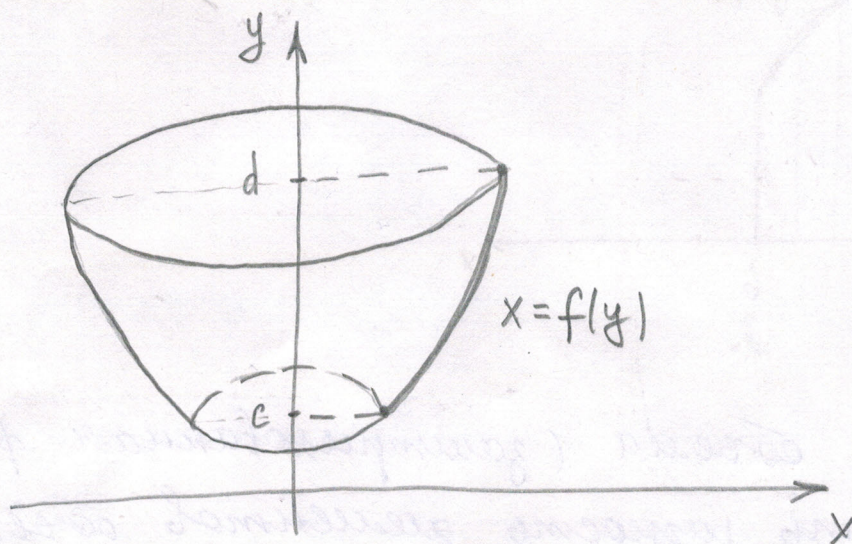
$$V_{Ox} = V_1 - V_2 = \pi \int_a^b (y_1^2 - y_2^2) dx \quad (9)$$



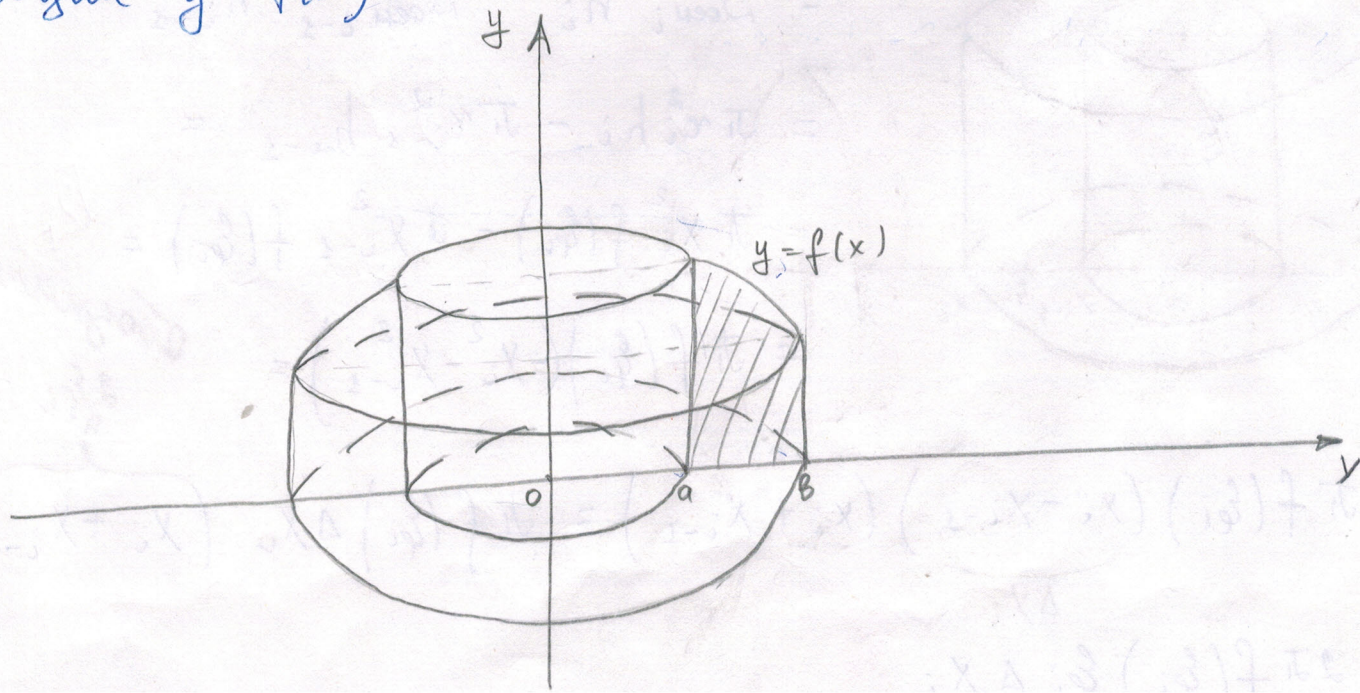
д) вокруг оси Oy.

Пусть криволинейная трапеция ограничена графиком непрерывной функции $x = f(y)$, краями $y = c$, $y = d$, осью Oy вращается вокруг оси Oy. Тогда по аналогии с формулой (8)

$$V_{\text{вр.}}^{\text{Oy}} = \pi \int_c^d x^2 dy \quad (10)$$



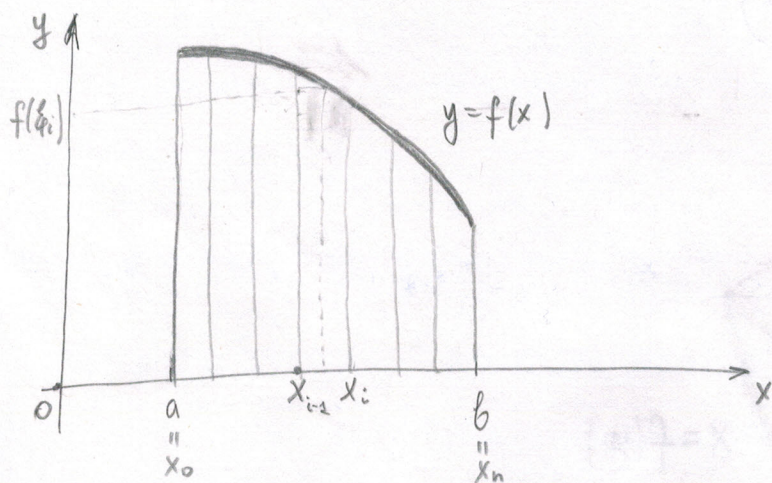
Пусть теперь тело образовано вращением вокруг оси Oy криволинейной трапеции, лежащей в плоскости $\Sigma_{a,b} \in OX$ и ограниченной графиком ф-ции $y = f(x)$.



1. Разобьем отрезок $[a, b]$ на n -отрезков след. образом $a = x_0 < x_1 < \dots < x_{i-1} < x_i < x_{i+1} < \dots < x_{n-1} < x_n = b$

Обозначим $\Delta x_i = x_i - x_{i-1}$

2. В каждом частичном отрезке выберем точку $\xi_i \in \Delta x_i$



3. За элемент объема (заштрихованная фигура) мы выберем разность элементов объема цилиндров. Объем каждого из цилиндров вычисляется следующим образом

$$V = V_i - V_{i-1} = \Delta V_i =$$

$$= S_{\text{осн } i} h_i - S_{\text{осн } i-1} h_{i-1} =$$

$$= \pi r_i^2 h_i - \pi r_{i-1}^2 h_{i-1} =$$

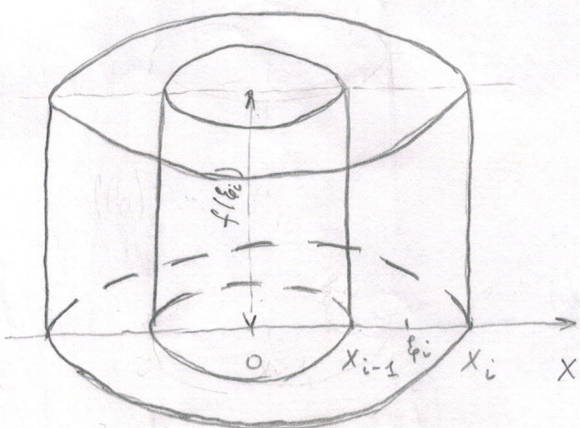
$$= \pi x_i^2 f(\xi_i) - \pi x_{i-1}^2 f(\xi_i) =$$

$$= \pi f(\xi_i) (x_i^2 - x_{i-1}^2) =$$

$$= \pi f(\xi_i) \underbrace{(x_i - x_{i-1})}_{\Delta x_i} (x_i + x_{i-1}) = \pi f(\xi_i) \Delta x_i \underbrace{(x_i + x_{i-1})}_{2\xi_i}$$

$$= 2\pi f(\xi_i) \xi_i \Delta x_i$$

Обозначим $2\xi_i$



4. Переходим к пределу в последнем соотношении, получаем:

$$V_{\text{масса}} = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n \bar{V}_i = \lim_{n \rightarrow \infty} 2J \underbrace{\sum_{i=1}^n f(\xi_i) \xi_i \Delta x_i}_{\text{интегральная сумма}} =$$

$$= 2J \int_a^b x f(x) dx$$

В итоге получаем, что

$$V_{oy} = 2J \int_a^b xy dx \quad (11)$$

$a > 0$!

Замечание: Если $a < 0$, то нужно сдвинуть кривую, чтоб $a \geq 0$.

Следствие 1. Если ф-ция $y = f(x)$ задана параметрически, т.е. $\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases}$, $a \leq x \leq b$, $c \leq y \leq d$, \Rightarrow

$$\Rightarrow t_1 \leq t \leq t_2, \text{ причём } \begin{cases} a = x(t_1) \\ b = x(t_2) \\ c = y(t_1) \\ d = y(t_2) \end{cases} \quad (*)$$

Тогда:

$$(8) \quad 1) \quad V_{r. \text{ в } p_{ox}} = J \int_a^b y^2 dx = (*) = J \int_{t_1}^{t_2} y^2(t) x'(t) dt$$

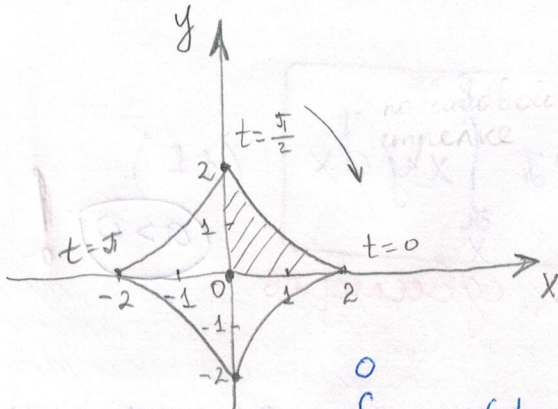
$$(10) \quad 2) \quad V_{r. \text{ в } p_{oy}} = J \int_c^d x^2 dy = (*) = J \int_{t_1}^{t_2} x^2(t) y'(t) dt$$

$$(11) \quad 3) \quad V_{r. \text{ в } p_{oy}} = 2J \int_a^b xy dx = (*) =$$

$$= 2J \int_{t_1}^{t_2} x(t) y(t) x'(t) dt$$

пример: Найдите объем тела, образованного вращением вокруг оси Ox дуги параболы

$$\begin{cases} x = 2 \cos^3 t \\ y = 2 \sin^3 t \end{cases}$$



t	0	$\frac{\pi}{2}$	π	$\frac{3\pi}{2}$
x	2	0	-2	0
y	0	2	0	-2

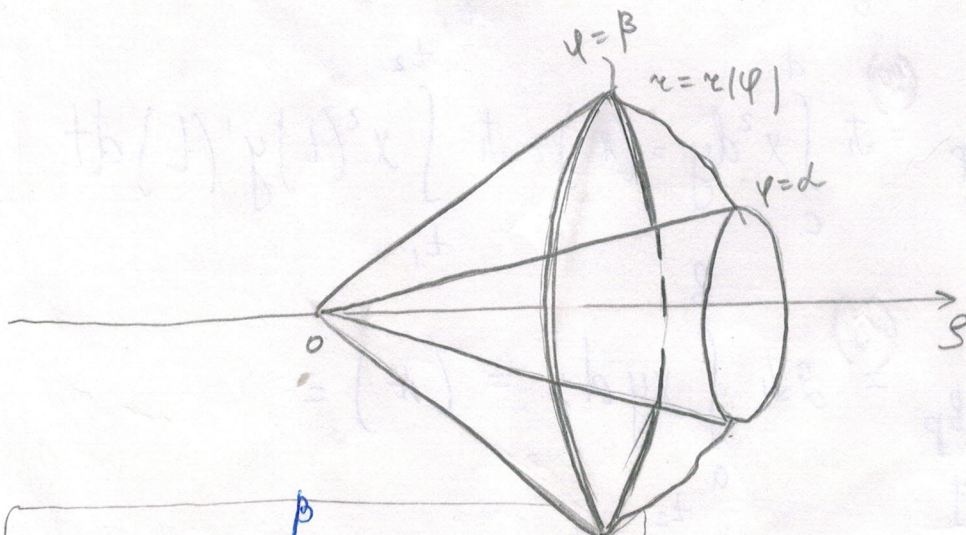
$$V_{\text{т.вр.}} = \int_a^b y^2 dx = \int_{t_1}^{t_2} y^2(t) x'(t) dt$$

$$V_x = 2V_1 = 2 \int_{\frac{\pi}{2}}^0 4 \sin^6 t \cdot 2 \cdot 3 \cos^2 t \cdot (-\sin t) dt =$$

$$= 48 \int_{\frac{\pi}{2}}^0 \cos^2 t \sin^6 t d(\cos t) = 48 \int_{\frac{\pi}{2}}^0 \cos^2 t (1 - \cos^2 t)^3 d(\cos t) =$$

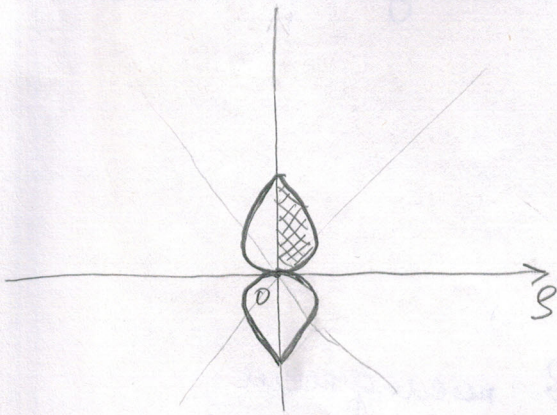
$$= \dots = \left(\frac{256}{105} \pi \right) \text{ Ответ}$$

Следствие 2: Если кривая задана в полярной системе координат $r = r(\varphi)$, а криволинейный сектор ограничен лучами $\varphi = \alpha$, $\varphi = \beta$ и кривой $r = r(\varphi)$.



$$V_{\text{ог}} = \frac{2}{3} \pi \int_{\alpha}^{\beta} r^3 \sin \varphi d\varphi \quad (12)$$

пример: Найдите объем тела, образованного вращением:
 вокруг полярной оси кривой $r = a \sin^2 \varphi$



φ	0	$\frac{\pi}{4}$	$\frac{\pi}{2}$	$\frac{3\pi}{4}$	π
r	0	$\frac{a}{2}$	a	$\frac{a}{2}$	0

$$V_{os} = \frac{2}{3} \int_0^{\pi} r^3 \sin \varphi d\varphi =$$

$$= \frac{2}{3} \int_0^{\pi} (a \sin^2 \varphi)^3 \sin \varphi d\varphi = \frac{2}{3} \int_0^{\pi} a^3 \sin^6 \varphi \sin \varphi d\varphi =$$

$$= -\frac{2}{3} a^3 \int_0^{\pi} (1 - \cos^2 \varphi)^3 d(\cos \varphi) = \dots = \frac{64}{105} \pi a^3 \text{ куб см}$$

4) Длина дуги (198) км

а) декартова система координат.

Рассмотрим кривую на плоскости, заданную уравнением $y = f(x) \in C^1[a, b]$ — т.е. $f(x)$ непрерывна и дифференцируема.

Пусть $M_0(x_0, y_0)$

$M(x, y)$ — переменная точка

$l_0 = l(x)$ — длина дуги M_0M

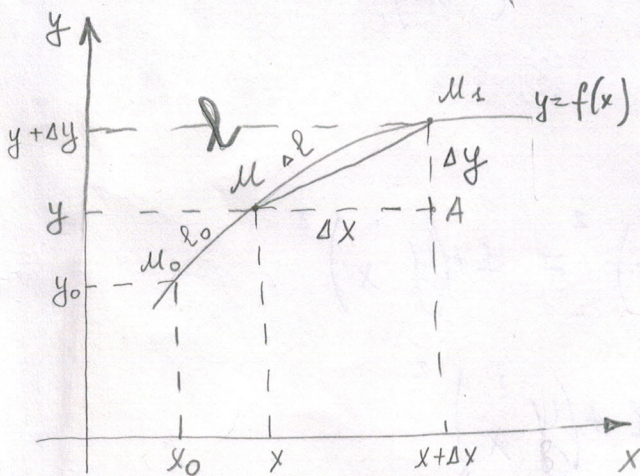
При изменении переменной x приращении Δx , тогда

$$M \rightarrow M_1$$

$$x \rightarrow x + \Delta x$$

$$y \rightarrow y + \Delta y$$

$$l_0 = l_0 + \Delta l$$



$$l = M_0 M_1$$

Тогда длина дуги l_0 получит приращение $\Delta l = M M_1$

Пусть $M M_1$ — хорда, стягивающая дугу $M M_1$.

Найдём $l'_x = \frac{dl}{dx} = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta l}{\Delta x}$

Из $\Delta l^2 = \Delta x^2 + \Delta y^2$ получаем: $l \cdot \Delta l = \Delta x^2 + \Delta y^2 \quad | \cdot : \Delta l^2$

$$\left(\frac{l \Delta l}{\Delta l^2}\right)^2 \cdot \Delta l^2 = \Delta x^2 + \Delta y^2 \quad | : (\Delta x)^2$$

$$\left(\frac{l \Delta l}{\Delta l^2}\right)^2 \cdot \left(\frac{\Delta l}{\Delta x}\right)^2 = 1 + \left(\frac{\Delta y}{\Delta x}\right)^2$$

Переходим к пределу при $\Delta x \rightarrow 0$ в последнем соотношении, получаем:

левая часть — $\left(\frac{l \Delta l}{\Delta l^2}\right)^2 \cdot \left(\frac{\Delta l}{\Delta x}\right)^2$

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \left(\frac{l \Delta l}{\Delta l^2}\right)^2 \cdot \left(\frac{\Delta l}{\Delta x}\right)^2 = \left. \begin{array}{l} \text{при } \Delta x \rightarrow 0 \quad l \rightarrow l \\ \overline{l \Delta l} = \Delta l^2 \rightarrow l \Delta l \\ \text{длина} \rightarrow \text{хорда} \Rightarrow \\ \left(\frac{l \Delta l}{\Delta l^2}\right)^2 \rightarrow 1 \text{ при} \\ \Delta x \rightarrow 0 \end{array} \right\} =$$

$$= \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \left(\frac{\Delta l}{\Delta x}\right)^2 = (l'_x)^2$$

правая часть — $1 + \left(\frac{\Delta y}{\Delta x}\right)^2$

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \left(1 + \left(\frac{\Delta y}{\Delta x}\right)^2\right) = 1 + \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \left(\frac{\Delta y}{\Delta x}\right)^2 = 1 + (y'_x)^2$$

Итак, получаем $(l'_x)^2 = 1 + (y'_x)^2$

$$l'_x = \sqrt{1 + (y'_x)^2} \quad | \cdot dx$$

$$l'_x dx = \sqrt{1 + (y'_x)^2} dx$$

$$d\ell = \sqrt{1+(y'_x)^2} dx \quad (V)$$

$$\int_a^b d\ell = \int_a^b \sqrt{1+(y'_x)^2} dx$$

$$\ell = \int_a^b \sqrt{1+(y'_x)^2} dx \quad (13)$$

б) параметрическая форма заданной функции.

$$d\ell = \sqrt{1+(y'_x)^2} dx = \sqrt{1+\left(\frac{dy}{dx}\right)^2} dx =$$

$$= \sqrt{(dx)^2 + (dy)^2} = \sqrt{dx^2 + dy^2} = d\ell \quad (W)$$

$$\ell_{\max} : \ell = \int_a^b \sqrt{1+(y'_x)^2} dx = \int_a^b \sqrt{dx^2 + dy^2} =$$

$$= \left[\begin{array}{l} x = x(t) \\ y = y(t) \\ t_1 \leq t \leq t_2 \\ dx = x'(t) dt \\ (dx)^2 = dx^2 = (x'(t) dt)^2 = (x'(t))^2 (dt)^2 = (x'(t))^2 dt^2 \\ (dy)^2 = (y'(t))^2 dt^2 \\ (dx)^2 + (dy)^2 = (x'^2 + y'^2) dt^2 \\ \sqrt{dx^2 + dy^2} = \sqrt{x'^2 + y'^2} dt \end{array} \right] =$$

$$= \int_{t_1}^{t_2} \sqrt{(x'_t)^2 + (y'_t)^2} dt \Rightarrow \ell = \int_{t_1}^{t_2} \sqrt{x'^2_t + y'^2_t} dt \quad (14)$$

В) полярная система координат

300 жжж

$$dL = \sqrt{dx^2 + dy^2} = \begin{cases} x = r \cos \varphi \\ y = r \sin \varphi \\ r = r(\varphi) \\ \alpha \leq \varphi \leq \beta \end{cases} =$$

$$= \sqrt{((r \cos \varphi)')^2 d\varphi^2 + ((r \sin \varphi)')^2 d\varphi^2} =$$

$$= \sqrt{(r' \cos \varphi - r \sin \varphi)^2 + (r' \sin \varphi + r \cos \varphi)^2} d\varphi =$$

$$= \sqrt{r'^2 \cos^2 \varphi - 2r'r \cos \varphi \sin \varphi + r^2 \sin^2 \varphi + r'^2 \sin^2 \varphi + 2r'r \sin \varphi \cos \varphi + r^2 \cos^2 \varphi} d\varphi =$$

$$= \sqrt{r'^2 (\cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi) + r^2 (\cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi)} d\varphi =$$

$$= \sqrt{r'^2 + r^2} d\varphi$$

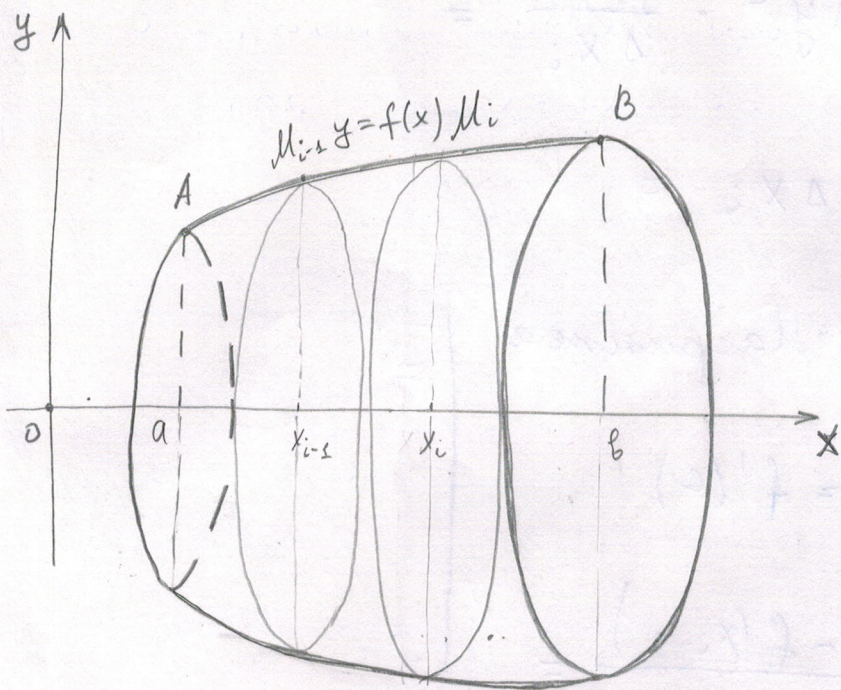
В итоге получаем, что

$$L = \int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{r'^2 + r^2} d\varphi \quad (15)$$

5) Площадь поверхности вращения (внешняя оболочка)

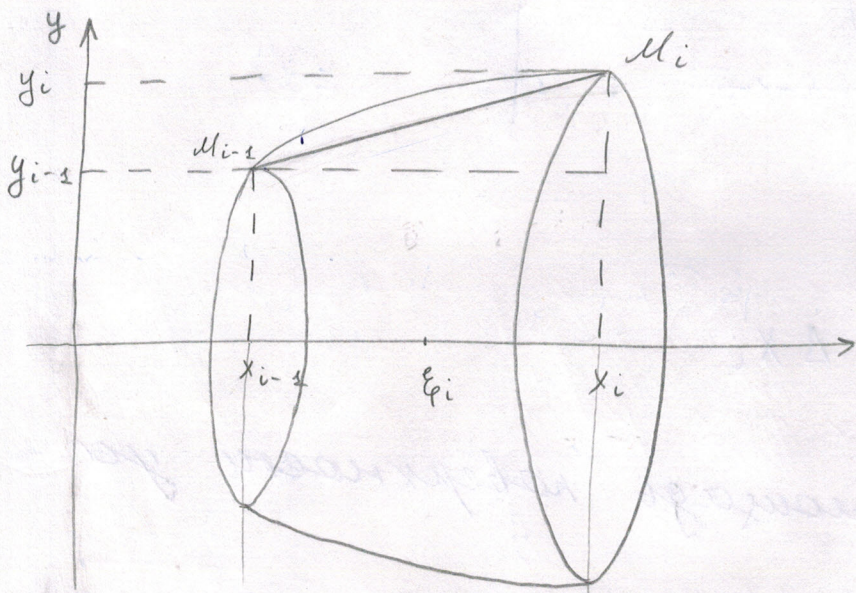
Пусть ф-ции $y = f(x)$ и $f'(x)$ непрерывны.

Определим площадь поверхности, образованной вращением дуги \overline{AB} кривой $y = f(x)$ вокруг оси Ox , $[a, b] \in Ox$.



1. Разбиваем $[a, b]$ на "n" частей
 $a = x_0 < x_1 < \dots < x_i < \dots < x_n = b$
2. Проводим хорды из соседних точек т.е. соединяем $M_0 M_1, M_1 M_2, \dots, M_{i-1} M_i, \dots, M_{n-1} M_n$

Обозначим из $\Delta S_i = M_{i-1} M_i$



3. Каждая хорда при вращении имеет усеченный конус. Площадь поверхности усеченного конуса

$$Q_i = 2\pi R_i S_i$$

R_i - средний радиус

S_i - образующая конуса

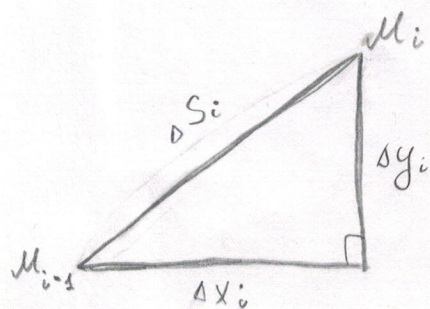
$$R_i = \frac{y_{i-1} + y_i}{2} = \frac{f(x_{i-1}) + f(x_i)}{2} = f(\xi_i)$$

по Т.о. среднем

$$\exists \xi_i \in [x_{i-1}, x_i]$$

$$\Delta S_i^2 = \Delta x_i^2 + \Delta y_i^2$$

$$\Delta S_i = \sqrt{\Delta x_i^2 + \Delta y_i^2} \quad \left| \frac{\Delta y_i}{\Delta x_i} \right.$$



$$S_i = \Delta S_i = \sqrt{\Delta x_i^2 + \Delta y_i^2} \cdot \frac{\Delta x_i}{\Delta x_i} =$$

$$= \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta y_i}{\Delta x_i}\right)^2} \Delta x_i =$$

$$= \left[\begin{array}{l} \text{По теореме Лагранжа} \\ \frac{f(b) - f(a)}{b - a} = f'(c) \\ \frac{\Delta y_i}{\Delta x_i} = \frac{f(x_i) - f(x_{i-1})}{x_i - x_{i-1}} = \\ = f'(\xi_i) \\ x_{i-1} \leq \xi_i \leq x_i \end{array} \right] =$$

$$= \sqrt{1 + (f'(\xi_i))^2} \Delta x_i$$

4. Таким образом площадь поверхности усеченного конуса

$$Q_i = 2\pi R_i S_i = 2\pi \cdot f(\xi_i) \sqrt{1 + (f'(\xi_i))^2} \Delta x_i$$

5. Переходим к пределу в последнем соотношении, получаем

$$Q_{\text{пов. кр. ок}} = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n Q_i =$$

$$= \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n \underbrace{2\pi f(\xi_i) \sqrt{1 + (f'(\xi_i))^2} \Delta x_i}_{\text{интегральная сумма}} =$$

$$= 2\pi \int_a^b f(x) \sqrt{1 + (f'(x))^2} dx$$

В итоге получаем

$$Q_{\text{пов. кр.}}^{\text{оx}} = 2\pi \int_a^b y \sqrt{1 + y_x'^2} dx \quad (16)$$

Аналогично можно вывести формулу

$$Q_{\text{пов. кр.}}^{\text{оy}} = 2\pi \int_c^d x \sqrt{1 + (x_y')^2} dy \quad (17)$$

Следствие

① Если φ -изя задана параметрически

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} dx = x'_t dt \\ dy = y'_t dt \end{cases} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow y'_x = \frac{dy}{dx} = \frac{y'_t}{x'_t}$$

$t_1 \leq t \leq t_2$, B тогда

$$Q_{\text{пов. кр.}}^{\text{оx}} = 2\pi \int_a^b y \sqrt{1 + y_x'^2} dx =$$

$$= 2\pi \int_{t_1}^{t_2} y(t) \sqrt{1 + \left(\frac{y'_t}{x'_t}\right)^2} x'(t) dt =$$

$$= 2\pi \int_{t_1}^{t_2} y(t) \sqrt{x_t'^2 + y_t'^2} dt.$$

В итоге получаем

$$Q_{\text{пов. впр.}}^{\text{ox}} = 2\pi \int_{t_1}^{t_2} y(t) \sqrt{x_t'^2 + y_t'^2} dt \quad (18)$$

Аналогично выводится формула

$$Q_{\text{пов. впр.}}^{\text{oy}} = 2\pi \int_{t_1}^{t_2} x(t) \sqrt{x_t'^2 + y_t'^2} dt \quad (19)$$

2 Полярная система координат

$$\begin{cases} x = r \cos \varphi, \\ y = r \sin \varphi \end{cases} \quad \alpha \leq \varphi \leq \beta$$

$$Q_{\text{ос}} = 2\pi \int_{\alpha}^{\beta} r \sin \varphi d\ell = 2\pi \int_{\alpha}^{\beta} r \sin \varphi \sqrt{r^2 + r_{\varphi}'^2} d\varphi$$

В итоге получаем

$$Q_{\text{пов. впр.}}^{\text{os}} = 2\pi \int_{\alpha}^{\beta} r \sin \varphi \sqrt{r^2 + r_{\varphi}'^2} d\varphi \quad (20)$$

3 $Q = \pi \int R d\ell$
 $d\ell$ - дифференциальный элемент дуги
 A, B - начало и конец дуги