

Теорема

$n \geq 1$ Система ф-ий $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$ наз-ет линейно зависимой на $[a; b]$, если их линейная комбинация равна 0: $C_1 y_1 + C_2 y_2 + \dots + C_n y_n = 0$ и при этом \exists хотя бы один коэф-т $C_i \neq 0, i = \overline{1, n}$

Система ф-ий $y_1(x), y_2(x), \dots, y_n(x)$ наз-ет линейно независимой на $[a; b]$, если $C_1 y_1 + C_2 y_2 + \dots + C_n y_n = 0$ и при этом $\forall C_i = 0, i = \overline{1, n}$

$n \geq 2$
ПТН: Если $y = y_i (i = \overline{1, n})$ есть частные решения ЛНДУ: $L[y_i] = f_i(x)$, то их линейная комбинация $y = \sum_{i=1}^n C_i y_i$ - есть решение ЛНДУ:
 $L[y] = \sum_{i=1}^n C_i f_i(x)$

Доказ-во:

По условию:

$$\begin{cases} L[y_1] = f_1(x) \\ L[y_2] = f_2(x) \\ \dots \\ L[y_n] = f_n(x) \end{cases}$$

Проверим, является ли линейная комбинация решением ЛНДУ.

$$\begin{aligned} L[y] &= L[C_1 y_1 + \dots + C_n y_n] = C_1 L[y_1] + \dots + C_n L[y_n] = \\ &= C_1 f_1(x) + \dots + C_n f_n(x) = \sum_{i=1}^n C_i f_i(x) \quad \text{з.т.д.} \end{aligned}$$

Задача

21

$$y_1 = e^x \quad y_2 = x$$

$$(y_1, y_2) = \begin{vmatrix} e^x & x \\ e^x & 1 \end{vmatrix} = e^x(1-x) \neq 0 \Rightarrow$$

\Rightarrow линейно независимы, поэтому могут задаваться ФЛР

УР-е:

$$\begin{vmatrix} y & e^x & x \\ y' & e^x & 1 \\ y'' & e^x & 0 \end{vmatrix} = -y \cdot e^x - y'(-e^x \cdot x) + y'' \cdot (e^x - e^x \cdot x) =$$

$$= y''(1-x) + y' \cdot x - y = 0$$

$$y'' + \frac{x}{1-x} y' - \frac{1}{1-x} y = 0$$

Это уравнение
 является однородным
 линейным, когда
 при $x \neq 1$

Ответ: $y'' + \frac{x}{1-x} y' - \frac{1}{1-x} y = 0$, при $x \neq 1$

n2

$$y'' = (x+1)(y')^2 \quad y=3 \quad y' = -2 \quad x=0$$

Замени:
$$\begin{cases} y' = p(x) \\ y'' = p'(x) \end{cases}$$

$$p'(x) = (x+1)(p(x))^2$$

$$p' = (x+1)p^2$$

$$\int \frac{dp}{p^2} = \int (x+1) dx \Rightarrow -\frac{1}{p} = \frac{x^2}{2} + x + C_1$$

$$\frac{1}{2} = 0 + C_1 \Rightarrow C_1 = \frac{1}{2} \Rightarrow -\frac{1}{p} = \frac{x^2}{2} + x + \frac{1}{2}$$

$$p = -\frac{1}{\frac{x^2}{2} + x + \frac{1}{2}}$$

$$p = -\frac{2}{x^2 + 2x + 1} \quad \frac{dy}{dx} = -\frac{2}{(x+1)^2}$$

$$\int dy = \int -\frac{2}{(x+1)^2} dx$$

$$y = \frac{2}{x+1} + C_2 \Rightarrow 3 = 2 + C_2 \Rightarrow C_2 = 1$$

$$y = \frac{2}{x+1} + 1$$

Ответ:
$$y = \frac{2}{x+1} + 1$$

~3

$$y'' + y = \frac{1}{\cos x}$$

$$1) \lambda^2 + 1 = 0 \Rightarrow \lambda^2 = -1 = i^2$$

$$\lambda_{1,2} = \pm i \rightarrow y_1 = \cos x$$
$$\rightarrow y_2 = \sin x$$

$$y_{\text{го}} = C_1 \cos x + C_2 \sin x$$

$$2) \text{Ищем } y_{\text{он}} = C_1(x) \cos x + C_2(x) \sin x$$

$$\begin{cases} C_1'(x) y_1 + C_2'(x) y_2 = 0 \\ C_1'(x) y_1' + C_2'(x) y_2' = f(x) \end{cases}$$

$$f(x) = \frac{1}{\cos x}$$

$$\begin{cases} C_1'(x) \cos x + C_2'(x) \sin x = 0 \\ -C_1'(x) \sin x + C_2'(x) \cos x = \frac{1}{\cos x} \end{cases}$$

Two правых параметра

$$\Delta = \begin{vmatrix} \cos x & \sin x \\ -\sin x & \cos x \end{vmatrix} = \cos^2 x + \sin^2 x = 1$$

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} 0 & \sin x \\ \frac{1}{\cos x} & \cos x \end{vmatrix} = -\frac{\sin x}{\cos x} = -\tan x$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} \cos x & 0 \\ -\sin x & \frac{1}{\cos x} \end{vmatrix} = 1$$

$$\begin{cases} C_1'(x) = \frac{\Delta_1}{\Delta} = -\frac{1}{\cos x} \\ C_2'(x) = \frac{\Delta_2}{\Delta} = 1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} C_1(x) = \int \frac{\sin x}{\cos x} dx = \ln|\cos x| + C_1 \\ C_2(x) = \int dx = x + C_2 \end{cases}$$

$$y_{OH} = (\ln|\cos x| + C_1) \cos x + (x + C_2) \sin x$$

$$\text{Ansatz: } (C_1 \cos x + C_2 \sin x) + \cos x \ln|\cos x| + x \cdot \sin x$$

$$24 \quad y^{(4)} + 64y''' = x^5 - 12x \cos 8x - 3 \sin x + x^2 e^{-4x}$$

$$1) \quad \lambda^5 + 64\lambda^3 = 0$$

$$\lambda^3 (\lambda^2 + 64) = 0$$

$$\lambda_{123} = 0$$

$$y_1 = e^{0x} = 1$$

$$y_2 = x e^{0x} = x$$

$$y_3 = x^2 e^{0x} = x^2$$

$$\lambda^2 = -64 = \pm 8i \Rightarrow \lambda_{45} = \pm 8i$$

$$y_4 = \cos 8x$$

$$y_5 = \sin 8x$$

$$y_{\text{hom}} = C_1 \cdot 1 + C_2 \cdot x + C_3 \cdot x^2 + C_4 \cdot \cos 8x + C_5 \cdot \sin 8x$$

$$2) \quad f(x) = \underbrace{x^5}_{f_1(x)} - \underbrace{12x \cos 8x}_{f_2(x)} - \underbrace{3 \sin x}_{f_3(x)} - \underbrace{x^2 e^{-4x}}_{f_4(x)}$$

$$f_1(x) = x^5 \quad \begin{cases} n=5 \\ \alpha=0 \\ r=3 \end{cases} \rightarrow y_{p1} = x^3(A_1 x^5 + B_1 x^4 + C_1 x^3 + D_1 x^2 + E_1 x + F_1)$$

$$f_2(x) = -R \times \cos 8x$$

$$\begin{cases} n=1 \\ \alpha=0 \\ \beta=8 \\ r=1 \end{cases} \rightarrow y_{p2} = x^2(A_2 \cos 8x + B_2 \sin 8x) + (C_2 x + D_2) \sin 8x$$

$$f_3(x) = -3 \sin x$$

$$\begin{cases} n=0 \\ \alpha=0 \\ \beta=1 \\ r=0 \end{cases} \rightarrow y_{p3} = x^0(A_3 \sin x + B_3 \cos x)$$

$$f_4(x) = x^2 e^{-4x}$$

$$\begin{cases} n=2 \\ \alpha=-4 \\ r=0 \end{cases} \rightarrow y_{p4} = e^{-4x}(A_4 x^2 + B_4 x + C_4)$$

$$\text{Answer: } y_{04} = y_{00} + y_{p1} + y_{p2} + y_{p3} + y_{p4}$$