

ЛР1 (вариант 7)

Содержание

0. Подготовка окружения	3
1. Ввод/проверка данных	3
2. Операции с векторами.....	3
3. Вычисление $f(x)$ на матрице A	6
4. Аппроксимация полиномом.....	6
Локальные функции	8
Графики	8
Вывод	11

0. Подготовка окружения

```
clear; clc; close all;
format short g; rng(7, 'twister');
```

1. Ввод/проверка данных

```
a = [1.2, -4.1, -0.8, -0.7, -2.2, 1.7, 3.3, -6.1]; % вектор а (8 эл.)
b = [-1.5, 2.2, 1.0, -4.3, -0.0, -1.8, -1.5, 2.4]; % вектор b (8
эл.)
```

```
A = [ 0.23, 3.89, -4.23, -7.25;
      5.84, 5.13, -0.89, 3.55 ];
```

>> данные (размерности):

Name	Size	Bytes	Class	Attributes
A	2x4	64	double	
a	1x8	64	double	
b	1x8	64	double	

2. Операции с векторами

%2.1 Сумма, разность, скалярное произведение

```
sum_ab = a + b; % покомпонентная сумма
diff_ab = a - b; % покомпонентная разность
dot_ab = dot(a, b); % скалярное произведение (a·b)
```

%2.2 Вектор c = [a, b], поиск min/max и обмен местами

```
c = [a, b]; % конкатенация: c = [a b] (длина
16)
[c_max, i_max] = max(c); % максимум и его индекс
[c_min, i_min] = min(c); % минимум и его индекс
c_swapped = c; % копия для обмена
c_swapped([i_max, i_min]) = c([i_min, i_max]); % обмен min/max по
индексам
```

% 2.3 Сортировка по возрастанию/убыванию

```

c_asc = sort(c);                      % сортировка по возрастанию
c_desc = sort(c, 'descend');          % сортировка по убыванию

% 2.4 Реверс (обратный порядок)
c_rev = fliplr(c);                  % разворот вектора слева-направо

% 2.5 Векторное произведение u x v, где u=[a1,a3,a4], v=[b2,b3,b4]
u = [a(1), a(3), a(4)];            % формируем u из элементов a
v = [b(2), b(3), b(4)];            % формируем v из элементов b
cross_uv = cross(u, v);            % векторное произведение u x v (3D)

```

== П.2.1: сумма/разность/скалярное произведение ==

i	a	b	a_plus_b	a_minus_b
-	—	—	————	————
1	1.2	-1.5	-0.3	2.7
2	-4.1	2.2	-1.9	-6.3
3	-0.8	1	0.2	-1.8
4	-0.7	-4.3	-5	3.6
5	-2.2	0	-2.2	-2.2
6	1.7	-1.8	-0.1	3.5
7	3.3	-1.5	1.8	4.8
8	-6.1	2.4	-3.7	-8.5

dot(a,b) = -31.26

== П.2.2: вектор c, min/max и обмен местами ==

i	c_original	c_after_swap_min_max
-	————	————
1	1.2	1.2
2	-4.1	-4.1
3	-0.8	-0.8
4	-0.7	-0.7
5	-2.2	-2.2
6	1.7	1.7
7	3.3	-6.1
8	-6.1	3.3
9	-1.5	-1.5
10	2.2	2.2

11	1	1
12	-4.3	-4.3
13	0	0
14	-1.8	-1.8
15	-1.5	-1.5
16	2.4	2.4

c_min = -6.1 (index 8), c_max = 3.3 (index 7)

== П.2.3: сортировка c ==

c_ascend	c_descend
----------	-----------

-6.1	3.3
-4.3	2.4
-4.1	2.2
-2.2	1.7
-1.8	1.2
-1.5	1
-1.5	0
-0.8	-0.7
-0.7	-0.8
0	-1.5
1	-1.5
1.2	-1.8
1.7	-2.2
2.2	-4.1
2.4	-4.3
3.3	-6.1

== П.2.4: реверс c ==

Columns 1 through 6

1	2.4	-1.5	-1.8	0	-4.3
---	-----	------	------	---	------

Columns 7 through 12

-2.2	2.2	-1.5	-6.1	3.3	1.7
------	-----	------	------	-----	-----

Columns 13 through 16

-0.7	-0.8	-4.1	1.2
$u_{[a1,a3,a4]}$	$v_{[b2,b3,b4]}$		$cross_u_x_v$
1.2	-0.8	-0.7	2.2

1.2	-0.8	-0.7	2.2	1	-4.3	4.14	3.62	2.96
-----	------	------	-----	---	------	------	------	------

3. Вычисление $f(x)$ на матрице A

\Rightarrow П.3: исходная матрица A =

	c1	c2	c3	c4
r1	0.23	3.89	-4.23	-7.25
r2	5.84	5.13	-0.89	3.55

\Rightarrow П.3: результат $f(A)$ =

	c1	c2	c3	c4
r1	0-0.28536i	7.7106	9.6032+0i	36.122
r2	21.548+0i	15.668	0-0.024369i	6.0337

```
X = A; % согласно заданию: x := A
fx = fx(x); % вызов функции fx(x) (см. ниже)
```

4. Аппроксимация полиномом

```
x = linspace(0, 2*pi, 10); % 10 узлов на [0, 2π]
y = sin(x) + 0.1*randn(size(x)); % модельная зависимость + шум
(пример)

% Базовый полином для таблицы остатков (как и прежде)
n = 4;
k = polyfit(x, y, n); % коэффициенты полинома степени n
z = polyval(k, x); % значения полинома в узлах x
res = y - z; % только разности (остатки)
```

```

% 4.Б. Мелкая сетка x1 и поведение полинома при увеличении степени
x1_min = min(x); x1_max = max(x); % границы
h = (x1_max - x1_min) / 999; % шаг сетки (1000 точек)
x1 = x1_min:h:x1_max; % мелкая равномерная сетка

deg_list = 2:5; % степени для сравнения

% Обзорный график поведения для разных степеней (между узлами)
figure('Name','П.4.Б: поведение полинома на x1 при росте степени');
plot(x, y, 'o', 'LineWidth', 1.2); hold on; % исходные точки
for d = deg_list
    k_d = polyfit(x, y, d); % полином степени d (МНК)
    z1_d = polyval(k_d, x1); % значения полинома на x1
    plot(x1, z1_d, '-', 'LineWidth', 1.0);
end
grid on; xlabel('x'); ylabel('z_d(x)');
title('Поведение аппроксимирующего полинома на мелкой сетке x_1');
leg = {[['исходные точки y(x_i)']} arrayfun(@(d) sprintf('степень %d', d), deg_list, 'UniformOutput', false)];
legend(leg{:}, 'Location','best');

% 4.В. Для каждого полинома – свой график ошибки (остатков) y – z_d в узлах
for d = deg_list
    k_d = polyfit(x, y, d); % коэффициенты полинома степени d
    z_d = polyval(k_d, x); % значения полинома в узлах x
    res_d = y - z_d; % остатки для степени d

    figure('Name', sprintf('П.4.В: остатки y – z (степень %d)', d));
    stem(x, res_d, 'filled'); grid on;
    xlabel('x_i'); ylabel('y(x_i) – z_d(x_i)');
    title(sprintf('Остатки аппроксимации (степень %d)', d));
end

```

== П.4.А: Оценка качества приближения по разности $y(x_i) - z(x_i)$
 $(n=4)$ ==

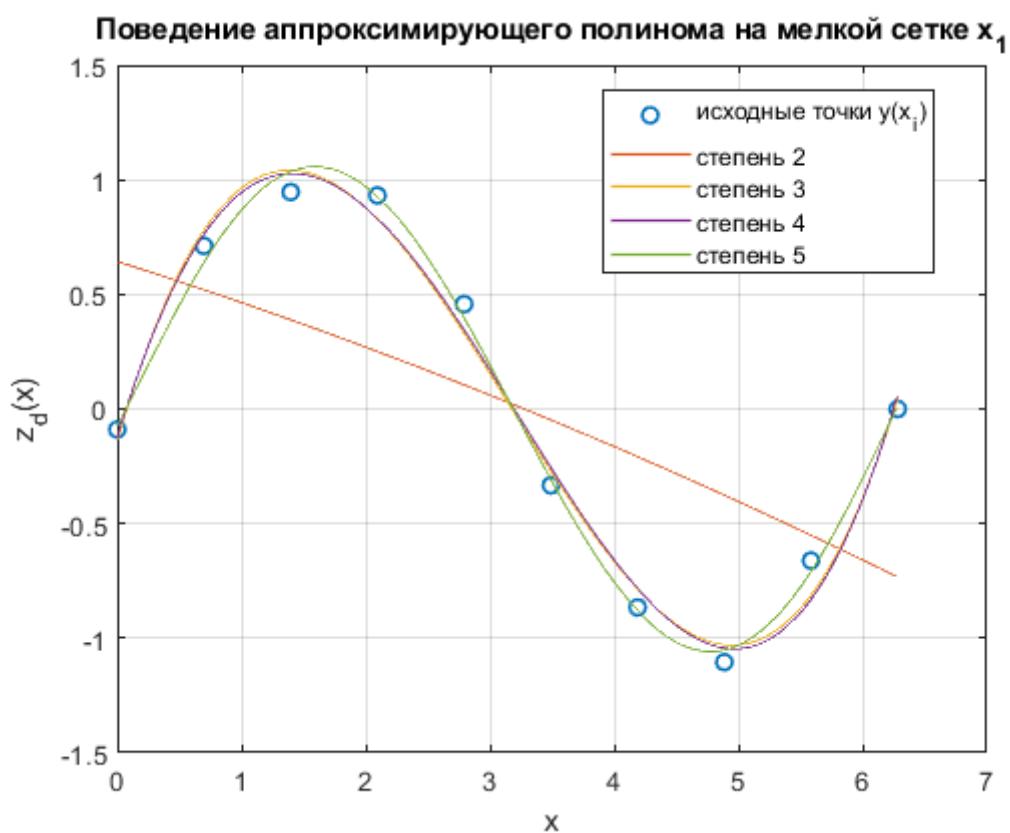
x_i	y_xi	z_xi	y_minus_z
0	-0.089678	-0.12458	0.034903
0.69813	0.71137	0.76217	-0.050801
1.3963	0.94603	1.027	-0.080994

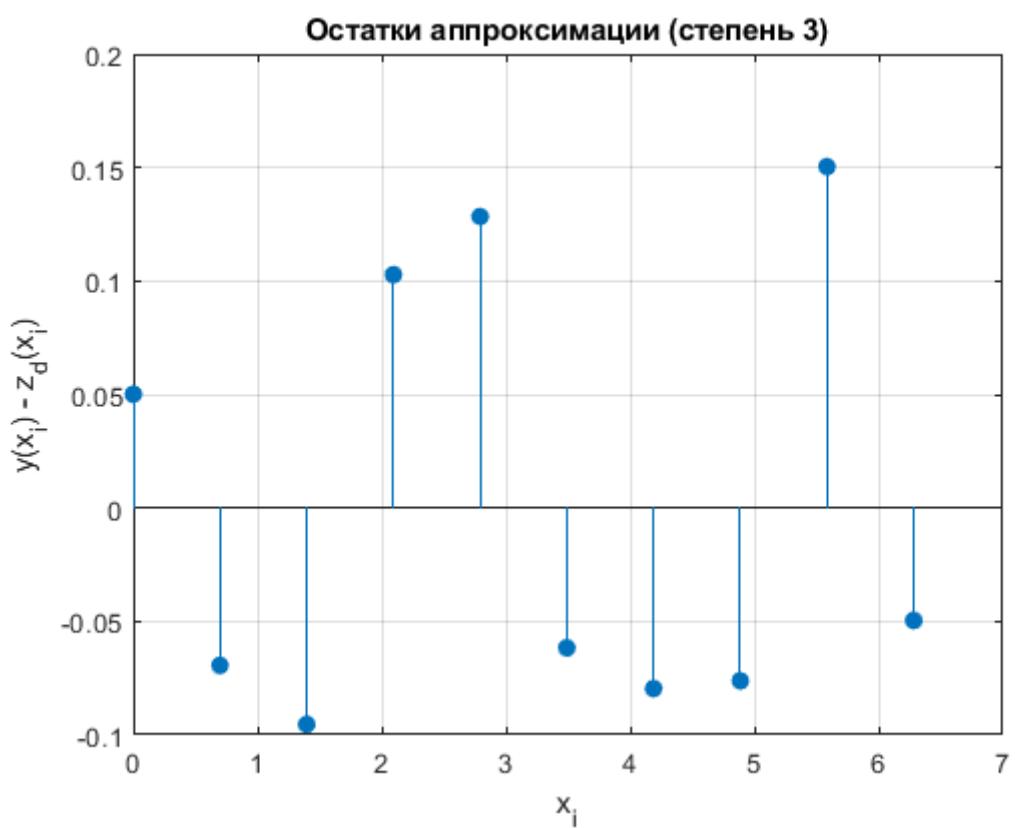
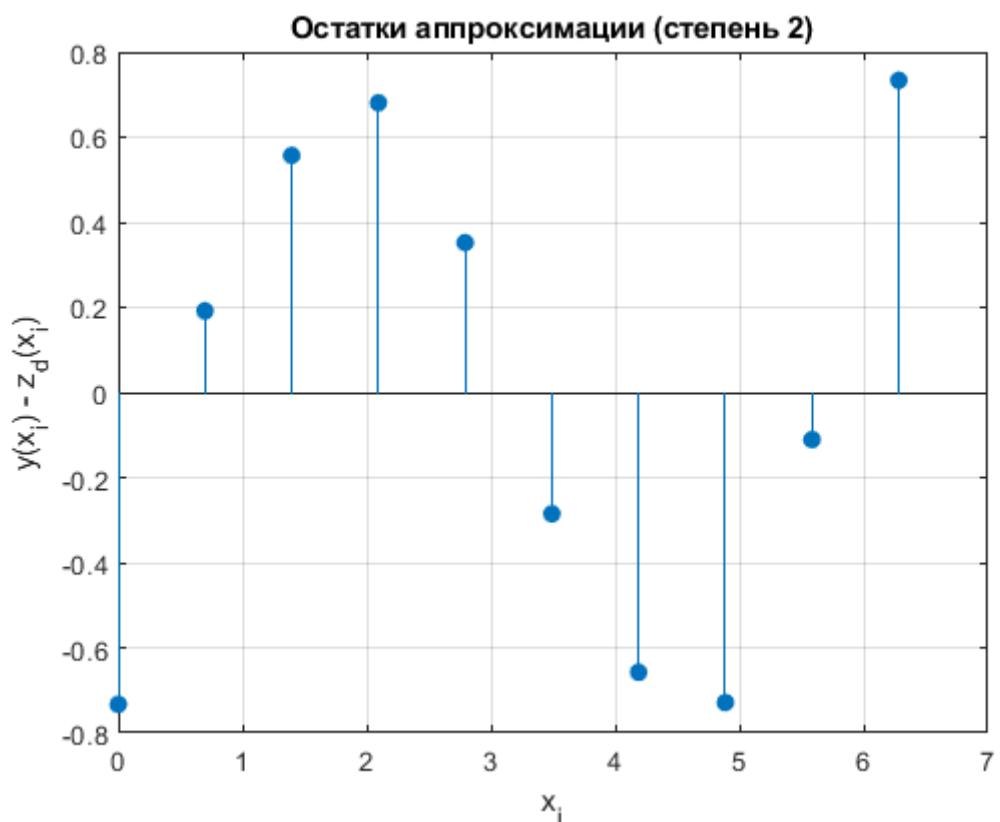
2.0944	0.93133	0.83109	0.10025
2.7925	0.45714	0.34391	0.11323
3.4907	-0.33335	-0.25651	-0.076839
4.1888	-0.86586	-0.78375	-0.082117
4.8869	-1.1047	-1.0429	-0.061822
5.5851	-0.6617	-0.83067	0.16897
6.2832	-3.7365e-05	0.064733	-0.064771

Локальные функции

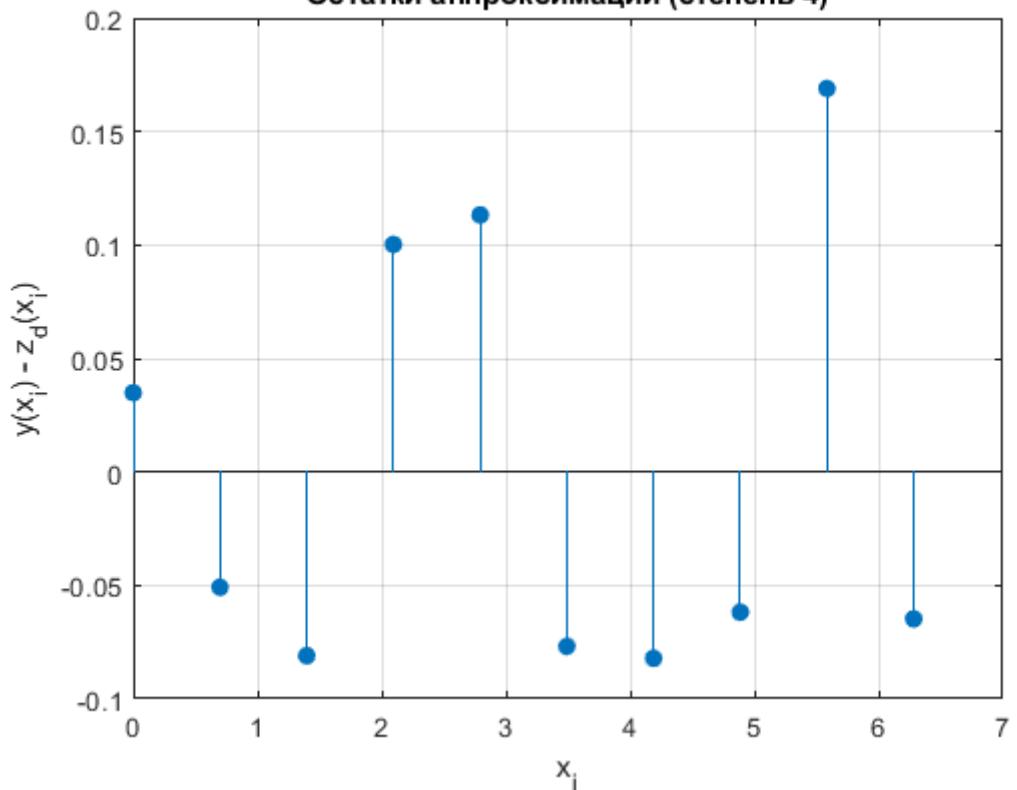
```
function y = fx(x)
y = (sqrt(x.^2 - 1).^3) ./ (abs(x) + 3);
end
```

Графики

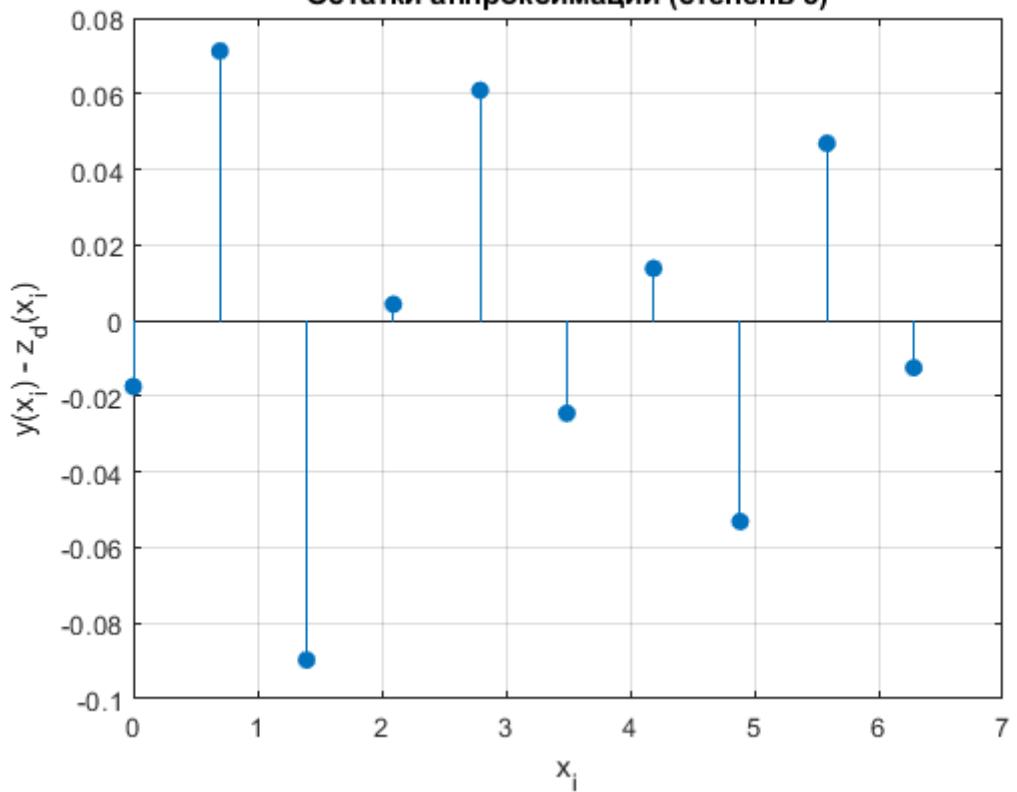




Остатки аппроксимации (степень 4)



Остатки аппроксимации (степень 5)



Вывод

В ходе лабораторной работы выполнены все предусмотренные задания для варианта 7. Были:

- подготовлено рабочее окружение MATLAB и введены исходные данные (векторы a , b и матрица A);
- реализован полный набор базовых операций с векторами:;
- вычислена заданная функция $f(x)$ на элементах матрицы A ;
- проведена полиномиальная аппроксимация модельных данных, основанных на функции $\sin(x)$ с добавлением шума, с использованием полинома 4-й степени:;
- исследовано влияние степени полинома (от 2 до 5) на характер аппроксимации;
- построены наглядные графики поведения полиномов на мелкой сетке и графики остатков для каждой степени, что позволило визуально проанализировать качество приближения.

Полученные результаты подтвердили корректность реализации алгоритмов в MATLAB и продемонстрировали на практике основные приёмы работы с векторами, матрицами и полиномиальной аппроксимацией.