

ЛР1 (вариант 7)

## Содержание

0. Подготовка окружения .....	3
1. Ввод/проверка данных .....	3
2. Операции с векторами .....	3
3. Вычисление $f(x)$ на матрице $A$ .....	6
4. Аппроксимация полиномом .....	6
Локальные функции .....	8
Графики .....	8
Вывод .....	11

## 0. Подготовка окружения

```
clear; clc; close all;  
format short g; rng(7,'twister');
```

## 1. Ввод/проверка данных

```
a = [1.2, -4.1, -0.8, -0.7, -2.2, 1.7, 3.3, -6.1]; % вектор a (8 эл.)  
b = [-1.5, 2.2, 1.0, -4.3, -0.0, -1.8, -1.5, 2.4]; % вектор b (8  
эл.)
```

```
A = [ 0.23, 3.89, -4.23, -7.25;  
      5.84, 5.13, -0.89, 3.55 ];
```

>> Данные (размерности):

Name	Size	Bytes	Class	Attributes
A	2x4	64	double	
a	1x8	64	double	
b	1x8	64	double	

## 2. Операции с векторами

% 2.1 Сумма, разность, скалярное произведение

```
sum_ab = a + b; % покомпонентная сумма  
diff_ab = a - b; % покомпонентная разность  
dot_ab = dot(a, b); % скалярное произведение (a·b)
```

% 2.2 Вектор c = [a, b], поиск min/max и обмен местами

```
c = [a, b]; % конкатенация: c = [a b] (длина  
16)  
[c_max, i_max] = max(c); % максимум и его индекс  
[c_min, i_min] = min(c); % минимум и его индекс  
c_swapped = c; % копия для обмена  
c_swapped([i_max, i_min]) = c([i_min, i_max]); % обмен min/max по  
индексам
```

% 2.3 Сортировка по возрастанию/убыванию

```

c_asc = sort(c); % сортировка по возрастанию
c_desc = sort(c, 'descend'); % сортировка по убыванию

% 2.4 Реверс (обратный порядок)
c_rev = fliplr(c); % разворот вектора слева-направо

% 2.5 Векторное произведение u x v, где u=[a1,a3,a4], v=[b2,b3,b4]
u = [a(1), a(3), a(4)]; % формируем u из элементов a
v = [b(2), b(3), b(4)]; % формируем v из элементов b
cross_uv = cross(u, v); % векторное произведение ихv (3D)

```

== п.2.1: сумма/разность/скалярное произведение ==

i	a	b	a_plus_b	a_minus_b
—	—	—	—	—
1	1.2	-1.5	-0.3	2.7
2	-4.1	2.2	-1.9	-6.3
3	-0.8	1	0.2	-1.8
4	-0.7	-4.3	-5	3.6
5	-2.2	0	-2.2	-2.2
6	1.7	-1.8	-0.1	3.5
7	3.3	-1.5	1.8	4.8
8	-6.1	2.4	-3.7	-8.5

dot(a,b) = -31.26

== п.2.2: вектор c, min/max и обмен местами ==

i	c_original	c_after_swap_min_max
—	—	—
1	1.2	1.2
2	-4.1	-4.1
3	-0.8	-0.8
4	-0.7	-0.7
5	-2.2	-2.2
6	1.7	1.7
7	3.3	-6.1
8	-6.1	3.3
9	-1.5	-1.5
10	2.2	2.2

11	1	1
12	-4.3	-4.3
13	0	0
14	-1.8	-1.8
15	-1.5	-1.5
16	2.4	2.4

c\_min = -6.1 (index 8), c\_max = 3.3 (index 7)

== п.2.3: сортировка c ==

c_ascend	c_descend
----------	-----------

-6.1	3.3
-4.3	2.4
-4.1	2.2
-2.2	1.7
-1.8	1.2
-1.5	1
-1.5	0
-0.8	-0.7
-0.7	-0.8
0	-1.5
1	-1.5
1.2	-1.8
1.7	-2.2
2.2	-4.1
2.4	-4.3
3.3	-6.1

== п.2.4: реверс c ==

columns 1 through 6

	2.4	-1.5	-1.8	0	-4.3
1					

columns 7 through 12

	2.2	-1.5	-6.1	3.3	1.7
-2.2					

columns 13 through 16

	-0.7	-0.8	-4.1	1.2	
== П.2.5: векторное произведение $u \times v$ ==	$u_{[a1,a3,a4]}$		$v_{[b2,b3,b4]}$		$cross\_u\_x\_v$
	<hr/>		<hr/>		<hr/>
	1.2	-0.8	-0.7	2.2	1 -4.3 4.14 3.62 2.96

### 3. Вычисление $f(x)$ на матрице A

== П.3: исходная матрица A ==

	<u>c1</u>	<u>c2</u>	<u>c3</u>	<u>c4</u>
r1	0.23	3.89	-4.23	-7.25
r2	5.84	5.13	-0.89	3.55

== П.3: результат  $f(A)$  ==

	<u>c1</u>	<u>c2</u>	<u>c3</u>	<u>c4</u>
r1	0-0.28536i	7.7106	9.6032+0i	36.122
r2	21.548+0i	15.668	0-0.024369i	6.0337

```
X = A; % согласно заданию:  $x := A$ 
fx = fx(X); % вызов функции  $f_x(x)$  (см. ниже)
```

### 4. Аппроксимация полиномом

```
x = linspace(0, 2*pi, 10); % 10 узлов на  $[0, 2\pi]$ 
y = sin(x) + 0.1*randn(size(x)); % модельная зависимость + шум
(пример)

% Базовый полином для таблицы остатков (как и прежде)
n = 4;
k = polyfit(x, y, n); % коэффициенты полинома степени n
z = polyval(k, x); % значения полинома в узлах x
res = y - z; % ТОЛЬКО разности (остатки)
```

```

% 4.Б. Мелкая сетка x1 и поведение полинома при увеличении степени
x1_min = min(x); x1_max = max(x);      % границы
h = (x1_max - x1_min) / 999;          % шаг сетки (1000 точек)
x1 = x1_min:h:x1_max;                  % мелкая равномерная сетка

deg_list = 2:5;                         % степени для сравнения

% Обзорный график поведения для разных степеней (между узлами)
figure('Name','П.4.Б: поведение полинома на x1 при росте степени');
plot(x, y, 'o', 'Linewidth', 1.2); hold on; % исходные точки
for d = deg_list
    k_d = polyfit(x, y, d);              % полином степени d (МНК)
    z1_d = polyval(k_d, x1);             % значения полинома на x1
    plot(x1, z1_d, '-', 'Linewidth', 1.0);
end
grid on; xlabel('x'); ylabel('z_d(x)');
title('Поведение аппроксимирующего полинома на мелкой сетке x_1');
leg = [{ 'исходные точки y(x_i)' } arrayfun(@(d) sprintf('степень %d',
d), deg_list, 'UniformOutput', false)];
legend(leg{:}, 'Location','best');

% 4.В. для КАЖДОГО ПОЛИНОМА – СВОЙ график ошибки (остатков) y - z_d в
узлах
for d = deg_list
    k_d = polyfit(x, y, d);              % коэффициенты полинома степени d
    z_d = polyval(k_d, x);               % значения полинома в узлах x
    res_d = y - z_d;                     % остатки для степени d

    figure('Name', sprintf('П.4.В: остатки y - z (степень %d)', d));
    stem(x, res_d, 'filled'); grid on;
    xlabel('x_i'); ylabel('y(x_i) - z_d(x_i)');
    title(sprintf('Остатки аппроксимации (степень %d)', d));
end

```

== П.4.А: Оценка качества приближения по разности  $y(x_i) - z(x_i)$   
(n=4) ==

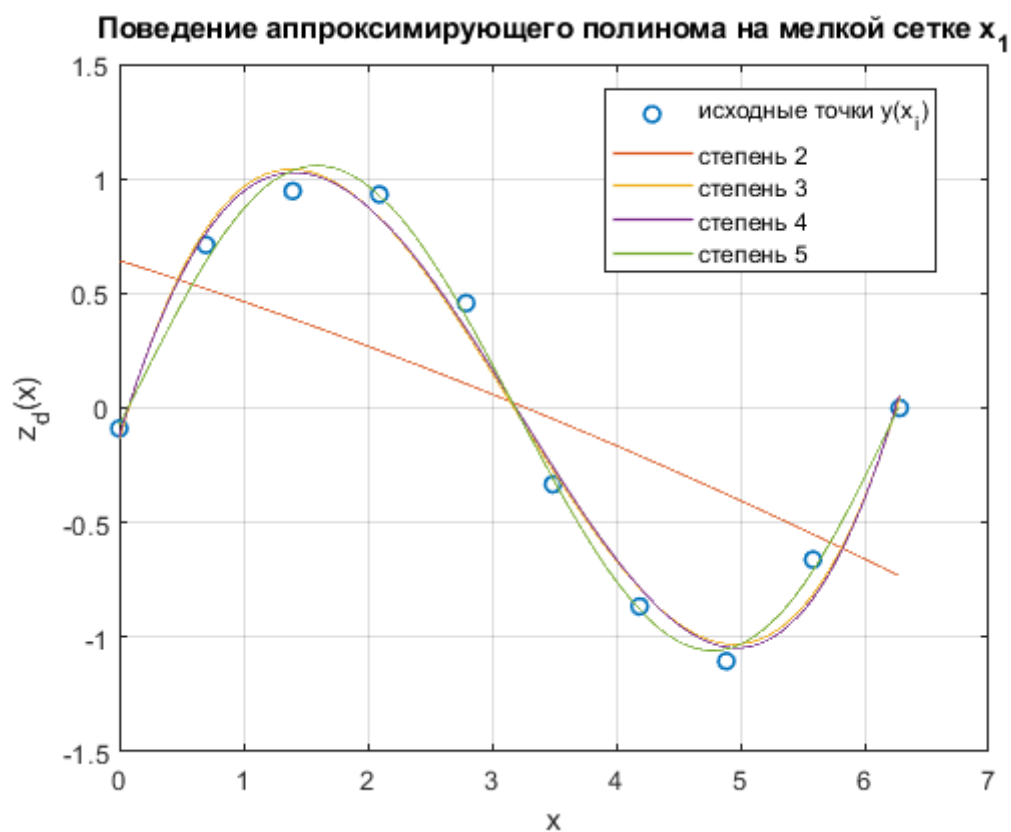
$x_i$	$y_{xi}$	$z_{xi}$	$y_{minus\_z}$
_____	_____	_____	_____
0	-0.089678	-0.12458	0.034903
0.69813	0.71137	0.76217	-0.050801
1.3963	0.94603	1.027	-0.080994

2.0944	0.93133	0.83109	0.10025
2.7925	0.45714	0.34391	0.11323
3.4907	-0.33335	-0.25651	-0.076839
4.1888	-0.86586	-0.78375	-0.082117
4.8869	-1.1047	-1.0429	-0.061822
5.5851	-0.6617	-0.83067	0.16897
6.2832	-3.7365e-05	0.064733	-0.064771

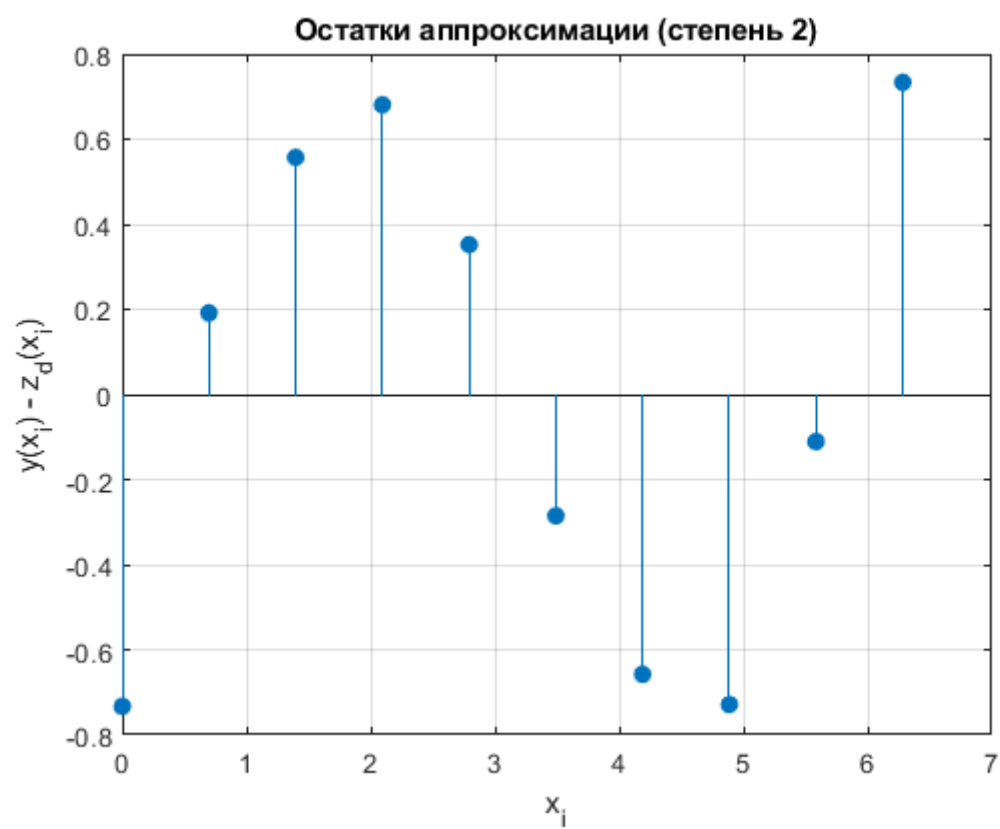
## Локальные функции

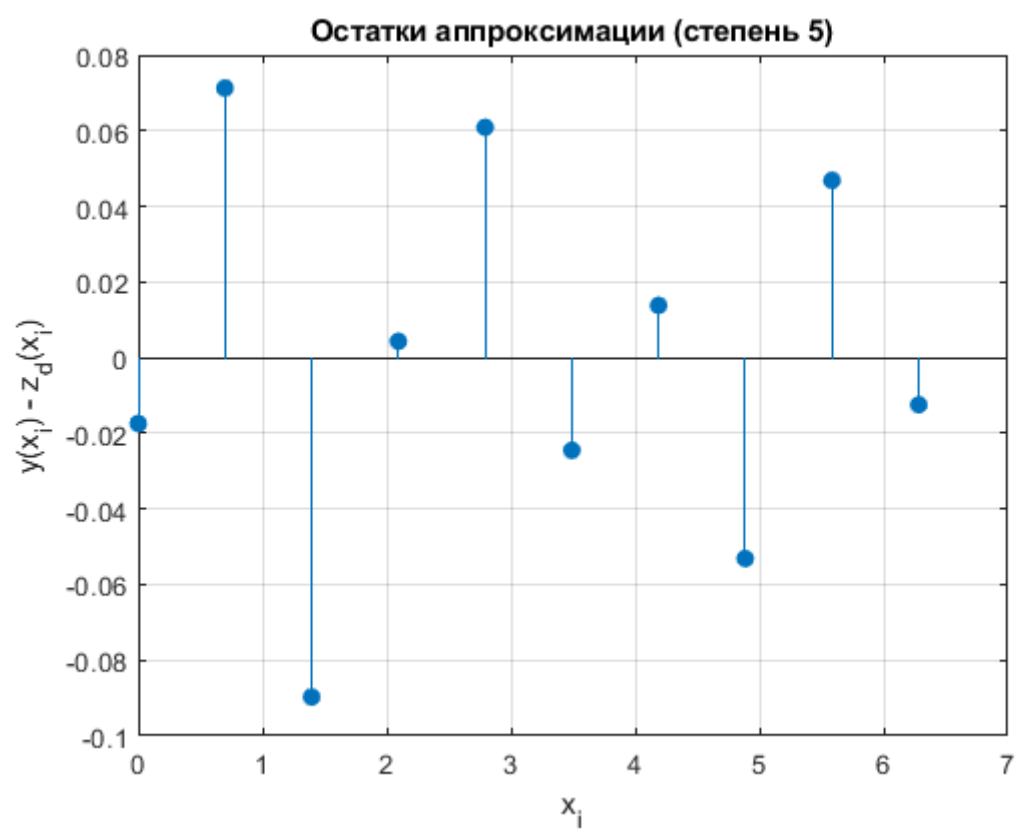
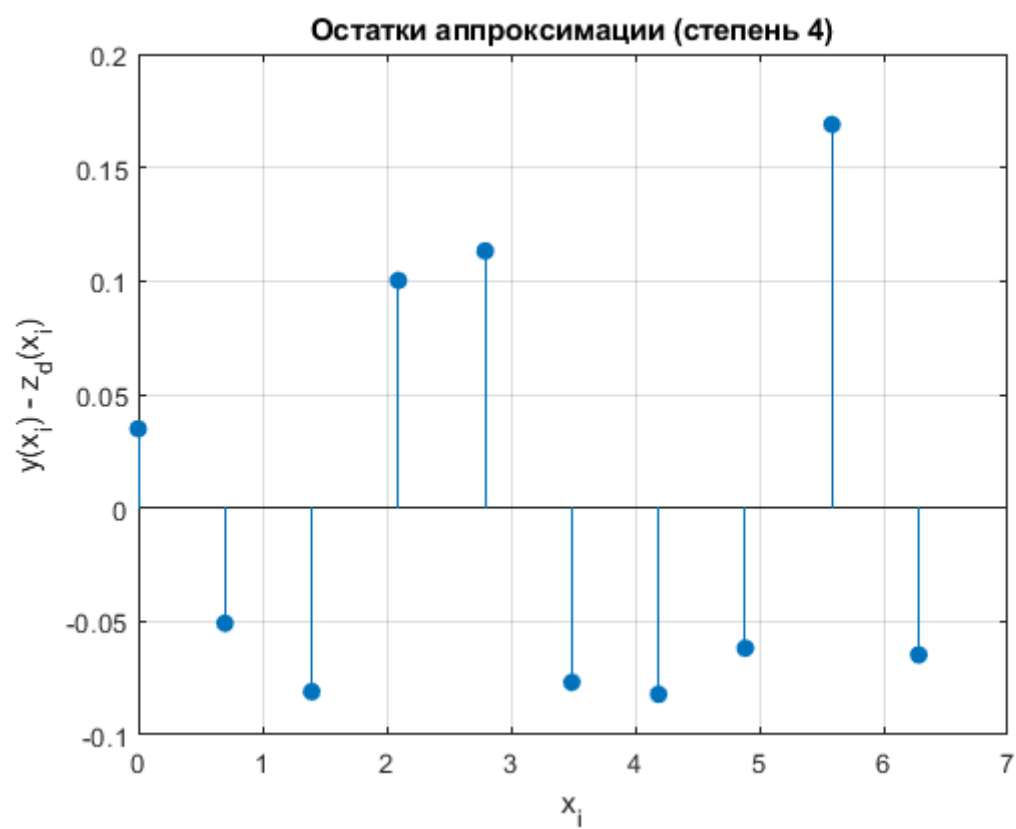
```
function y = fx(x)
    y = (sqrt(x.^2 - 1).^3) ./ (abs(x) + 3);
end
```

## Графики









## Вывод

В ходе лабораторной работы выполнены все предусмотренные задания для варианта 7. Были:

- подготовлено рабочее окружение MATLAB и введены исходные данные (векторы  $a$ ,  $b$  и матрица  $A$ );
- реализован полный набор базовых операций с векторами;;
- вычислена заданная функция  $f(x)$  на элементах матрицы  $A$ ;
- проведена полиномиальная аппроксимация модельных данных, основанных на функции  $\sin(x)$  с добавлением шума, с использованием полинома 4-й степени;;
- исследовано влияние степени полинома (от 2 до 5) на характер аппроксимации;
- построены наглядные графики поведения полиномов на мелкой сетке и графики остатков для каждой степени, что позволило визуально проанализировать качество приближения.

Полученные результаты подтвердили корректность реализации алгоритмов в MATLAB и продемонстрировали на практике основные приёмы работы с векторами, матрицами и полиномиальной аппроксимацией.